

In il risulta LTI definito dalla seguente E.d.t.

$$G(s) = \frac{4}{s^2 + 4s + 2},$$

Svolgimento L'espressione deve l'immagine della risposta
al segnale unitario $U(s) = 1/s$, e risulta così
l'andamento grafico:

Svolgimento

$$U(s) = 1/s$$

$$Y(s) = G(s) U(s) = \frac{4}{s^2 + 4s + 2} \cdot \frac{1}{s}$$

$$\text{di cui } s^2 + 4s + 2 = (s + 2)^2 + \frac{10}{4},$$

$$\text{infine } s^2 + 4s + 2 = -s_{\text{c}} s + \frac{-1 + \sqrt{10}}{2} s$$

Si ricorda, nel caso di polo complesso coniugati, come
si faccia così:

$$s^2 + 4s + 4 + 4s = (s + 2)^2 + 4 \quad \text{dove } p = 2 + j\omega$$

$$s^2 + 4s + 4 + 4s = (s + 2 - j\omega)(s + 2 + j\omega) =$$

$$= (s + 2)^2 + \omega^2$$

$$\text{In questo caso } \omega = -\frac{1}{2} \text{ ed } \omega = \frac{\sqrt{10}}{2}$$

$$\text{e quindi } s^2 + 4s + 2 = (s + 2)^2 + \left(\frac{\sqrt{10}}{2}\right)^2$$

$$Y(s) = G(s) U(s) = \frac{4}{s^2 + 4s + 2} \cdot \frac{1}{s} = \frac{A}{s} + \frac{B_1 + C}{s^2 + 4s + 2}$$

$$= \frac{A(s^2 + 4s + 2) + B_1 s^2 + C s}{s(s^2 + 4s + 2)}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} 2A = 4 \\ A + C = 0 \\ B_1 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} A = 2 \\ C = -2 \\ B_1 = 0 \end{cases}$$

$$\text{Si ricorda che } A = \lim_{s \rightarrow 0} s Y(s), \lim_{s \rightarrow 0} s^2 Y(s) = G(s), C = 2$$

$$\text{Pertanto, } Y(s) = \frac{A}{s} + \frac{B_1 + C}{s^2 + 4s + 2} = \frac{2}{s} - \frac{\frac{2 + 4}{2}}{s^2 + 4s + 2} = \frac{2}{s} - \frac{s + 2}{s^2 + 4s + 2} =$$

$$Y(s) = \frac{2}{s} - \frac{s + 2}{s^2 + 4s + 2} = \frac{2}{s} - \frac{s + 2}{(s + 2)^2 + \left(\frac{\sqrt{10}}{2}\right)^2}$$

$$Y(s) = \frac{2}{s} - \frac{s + 2}{\left(\frac{\sqrt{10}}{2}\right)^2} = \frac{2}{s} - \frac{2(s + 2)}{10} = \frac{2}{s} - \frac{2s + 4}{10} = \frac{2s - 2s - 4}{s(s + 2)^2} = \frac{4}{s(s + 2)^2}$$

$$Y(s) = \frac{4}{s(s + 2)^2} = \frac{4}{s} \frac{1}{(s + 2)^2}$$

$$Y(s) = \frac{4}{s} \frac{1}{(s + 2)^2} = \frac{4}{s} e^{-2t} \cos\left(\frac{\sqrt{10}}{2} t\right) + \frac{4}{\sqrt{10}} e^{-2t} \sin\left(\frac{\sqrt{10}}{2} t\right)$$

$$\text{Quindi } y(t) = \lim_{s \rightarrow 0} s Y(s) = \lim_{s \rightarrow 0} s^2 Y(s) =$$

$$= 2 \int [1 - e^{-2t} \left(\cos\left(\frac{\sqrt{10}}{2} t\right) + \frac{1}{\sqrt{10}} \sin\left(\frac{\sqrt{10}}{2} t\right) \right)] dt$$

· Andamento qualitativo di tale risposta.

· Calcolo dei parametri:

$$y(0) = \lim_{s \rightarrow \infty} s Y(s) = \lim_{s \rightarrow \infty} s \frac{4}{s} \frac{1}{(s + 2)^2} = 0$$

$$\dot{y}(0) = \lim_{s \rightarrow \infty} s^2 Y(s) = \lim_{s \rightarrow \infty} s^2 \frac{4}{s} \frac{1}{(s + 2)^2} = 0$$

$$\ddot{y}(0) = \lim_{s \rightarrow \infty} s^3 Y(s) = \lim_{s \rightarrow \infty} s^3 \frac{4}{s} \frac{1}{(s + 2)^2} = 4$$

$$y_0 = \lim_{t \rightarrow \infty} y(t) = \lim_{s \rightarrow 0} s Y(s) = \lim_{s \rightarrow 0} \frac{4}{s} \frac{1}{(s + 2)^2} = G(s) = g_0 = 2$$

$$\text{Per complemento si calcola } \Im \text{ del } \omega_0$$

$$\text{Si ricorda che il denominatore di } G(s)$$

$$\text{può essere scritto in termini di } \beta \text{ ed } \omega_0 \text{ come}$$

$$s^2 + 4s + 2 = s^2 + 2\beta \omega_0 s + \omega_0^2 \text{ ub } \beta = \frac{\sqrt{10}}{2}$$

$$\text{In questo caso}$$

$$s^2 + 4s + 2 = s^2 + 2\beta \omega_0 s + \omega_0^2 \Rightarrow \frac{\omega_0^2}{2} = \frac{\sqrt{10}}{2} \omega_0 \Rightarrow \omega_0 = \frac{\sqrt{10}}{2} = 0.55$$

$$\text{Pertanto,}$$

$$\text{seguendo quanto precedentemente, } \beta = 2 \cdot \frac{\sqrt{10}}{2} = 0.3$$

$$y_0 = G(s) = 2,6$$

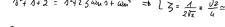
$$\text{Tempo: } T_{\text{risp}} = \frac{1}{\omega_0} = \frac{1}{0.55} \approx 2.6 \text{ s}$$

$$\text{Tempo: } T_{\text{oscill.}} = \frac{2\pi}{\omega_0} = \frac{2\pi}{0.55} \approx 4.6 \text{ s}$$

$$T_{\text{decresc.}} = \frac{3}{3\omega_0} = 6 \text{ s}$$

$$\text{Si nota che } T_{\text{decresc.}} = 3T \text{ dunque } T = \frac{1}{3} \cdot 2.6 = 0.87 \text{ s, costante}$$

$$\text{di tempo del moto periodico-pendolare}$$



$$y(t) = \frac{4}{s^2 + 4s + 2}$$

Possiamo ora fare alcune misure nell'origine, visto che

$$G(s) = \frac{4}{s^2 + 4s + 2}$$

per le misure calcolate in precedenza al tempo $t = 0$ si ha

per le misure della risposta al generatore (diametro cm) $y(t)$

Si nota che in questo caso il periodo non è solo

diametralmente $\sqrt{10} \neq 0$.

Infatti, $\dot{y}(0) = \lim_{s \rightarrow \infty} s^2 Y(s) = \lim_{s \rightarrow \infty} s^2 \frac{4}{s} \frac{1}{(s + 2)^2} = 0$

Indubbio $G(s) = 0$, quindi $\dot{y}(0) = 0$.

Infine, l'una è misurata su un segnale al caso generato (è facile di pensare che non è nulla).

Al tempo $t = 0$ la velocità delle corde è nulla.

Ripetuta (ma non vero a zero) determinazione anche un

disegno del moto segnato al caso senza peso.

Disegno del moto segnato al caso senza peso.



$$y(t) = \frac{4}{s^2 + 4s + 2}$$

Per quanto riguarda l'espressione analitica di y^* ,

è facile vedere che

$$y^*(s) = G(s) \cdot \frac{1}{s} = \frac{4}{s(s + 2)^2} \cdot \frac{1}{s} =$$

$$= \frac{4}{s^2 + 4s + 2} \cdot \frac{1}{s} = \frac{4}{(s + 2)^3} = \frac{4}{(s + 2)^2} \cdot \frac{1}{s} =$$

$$= \frac{4}{(s + 2)^2} \cdot \frac{1}{s} = \frac{4}{s} \frac{1}{(s + 2)^2}$$

$$= \frac{4}{s} e^{-2t} \cos\left(\frac{\sqrt{10}}{2} t\right)$$

$$= \frac{4}{s} e^{-2t} \cos\left(\frac{\sqrt{10}}{2} t\right)$$