

Algebra Lineare

Parte 2

Definizione di matrice

Siano $m, n \in \mathbb{N}$ (due numeri naturali).

Si definisce matrice A di $\mathbb{R}^{m \times n}$ una tabella contenente $m \times n$ numeri reali, disposti in m righe ed n colonne

del tipo:

(Matrice in forma estesa)

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & \dots & a_{2n} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & \dots & a_{3n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & a_{m3} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{m \times n}$$

$m \times n$
 \downarrow
 m di
colonne

$$\begin{pmatrix} m \times n \end{pmatrix}$$

\downarrow num. di righe \swarrow num. di colonne

$m \times n$ denota le dimensioni della matrice.

Esempio

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 5 & 6 \end{pmatrix} ; \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 4 & 3 \\ 0 & -1 & 8 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix} ;$$

matrice
quadrata di ordine 2

2x2

$$C = \begin{pmatrix} 1 & -4 & 1 \\ 0 & -2 & 8 \end{pmatrix} ;$$

2x3

3x3

matrice quadrata di ordine 3

$$D = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 2 & 9 \\ 3 & 11 \end{pmatrix}$$

3x2

Matrice in forma compatta

$$A = (a_{ij})_{\substack{i=1, \dots, m \\ j=1, \dots, n}}$$

dimensione:
 $m \times n$

Casi particolari

■ $m = 1 \Rightarrow$ da matrice si riduce ad un vettore riga:

$$A = (a_{11}, a_{12}, \dots, a_{1m}) =$$

$$= (a_1, a_2, \dots, a_m) = \underline{a} \in \mathbb{R}^m = \mathbb{R}^{1 \times m}$$

(matrice)

■ $n = 1 \Rightarrow$ da matrice si riduce ad un vettore colonna:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ \vdots \\ a_{m1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_m \end{pmatrix} = \underline{a} \in \mathbb{R}^m = \mathbb{R}^{m \times 1} \text{ (matrice)}$$

Trasposizione di vettori

1) $\underline{a} = (a_1, a_2, a_3) \in \mathbb{R}^3$ (vettore riga) la trasposta di un vettore riga è un vettore colonna

$\underline{a}' = \underline{a}^T = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$ (vettore colonna) (vettore a trasposto)

2) $\underline{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \\ b_4 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^4$ (vettore colonna) la trasposta di un vettore colonna è un vettore riga

$\underline{b}' = \underline{b}^T = (b_1, b_2, b_3, b_4) \in \mathbb{R}^4$

3) la trasposta di una matrice (o matrice trasposta) è quella matrice che otengo invertendo le righe con le colonne.

Esempis

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \end{pmatrix} \quad 2 \times 3$$

$$A' = A^T = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} \\ a_{12} & a_{22} \\ a_{13} & a_{23} \end{pmatrix}$$

(3x2)

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 & 3 \\ 7 & 1 & 0 & 4 \\ 5 & 2 & 7 & -9 \end{pmatrix}$$

3x4

$$A' = A^T = \begin{pmatrix} 1 & 7 & 5 \\ 0 & 1 & 2 \\ -2 & 0 & 7 \\ 3 & 4 & -9 \end{pmatrix}$$

■ $m = n$ \Rightarrow la matrice n dice quadrata e la dimensione prende nome di ordine.

Una matrice avente $m = n$ righe e colonne n dice matrice quadrata di ordine n (oppure m).

■ $m \neq n$ \Rightarrow la matrice n dice rettangolare

Matrici quadrate

- Si definisce diagonale (diagonale principale) di una matrice quadrata) il vettore degli elementi aventi stesso indice di riga e di colonna:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

$m \times n$

$$\text{diag}(A) = (a_{11}, a_{22}, a_{33}, \dots, a_{nn}) \in \mathbb{R}^n$$

Esempio

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 4 & 3 \\ 0 & -1 & 8 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{diag}(A) = (1, -1, 1)$$

- Si definisce matrice diagonale una matrice (quadrata) avente elementi non nulli solo lungo la diagonale.

Es.

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 8 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -9 \end{pmatrix}$$

-
- Si definisce matrice identica (o matrice identità) una matrice diagonale avente tutti gli elementi (lungo la diagonale) uguali a 1. Essa si denota con I_n (si legge "matrice identica di ordine n").

Esempio

$$n = 2 \rightarrow I_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$n = 3 \rightarrow I_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$n \text{ generico} : I_n = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

- Si definisce matrice triangolare superiore una matrice (quadrata) avente elementi tutti nulli sotto la diagonale.

Es.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -4 & 5 & 6 \\ 0 & 2 & 7 & 9 \\ 0 & 0 & 3 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 7 \end{pmatrix}$$

4×4

- Si definisce matrice triangolare inferiore una matrice (quadrata) avente elementi tutti nulli sopra la diagonale.

Es.

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 6 & 0 \\ -2 & -8 & 1 & 5 \end{pmatrix}$$

4×4

Prodotto scalare (tra due vettori)

della stessa dimensione

Siano:

$$\underline{a} = (a_1, a_2, \dots, a_m) \in \mathbb{R}^m \quad (\text{vettore riga})$$

$$\underline{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix} = (b_1, b_2, \dots, b_m)^T \in \mathbb{R}^m \quad (\text{vettore colonna})$$

Il prodotto scalare $\underline{a} \cdot \underline{b}$ è un prodotto tra un vettore riga e un vettore colonna della stessa dimensione e

effisce come segue:

$$\begin{aligned}
 \langle \underline{a}, \underline{b} \rangle &= \underline{a} \cdot \underline{b} = (\underbrace{a_1}_{\text{red}}, \underbrace{a_2}_{\text{blue}}, \dots, \underbrace{a_m}_{\text{red}}) \cdot \begin{pmatrix} \underbrace{b_1}_{\text{red}} \\ \underbrace{b_2}_{\text{blue}} \\ \vdots \\ \underbrace{b_m}_{\text{red}} \end{pmatrix} \\
 &= \underbrace{a_1 \cdot b_1}_{\in \mathbb{R}} + \underbrace{a_2 \cdot b_2}_{\in \mathbb{R}} + \underbrace{a_3 \cdot b_3}_{\in \mathbb{R}} + \dots + \underbrace{a_m \cdot b_m}_{\in \mathbb{R}} \\
 &= \lambda \in \mathbb{R} \quad (\text{il risultato è uno scalare})
 \end{aligned}$$

Esempio

$$\underline{a} = (-3, 2, 1, -2) \in \mathbb{R}^4$$

$$\underline{b} = \left(\frac{1}{2}, 5, -4, 8\right)' \in \mathbb{R}^4$$

$$\begin{aligned}
 \underline{a} \cdot \underline{b} &= (-3, 2, 1, -2) \cdot \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ 5 \\ -4 \\ 8 \end{pmatrix} = (-3) \left(\frac{1}{2}\right) + 2 \cdot 5 + (1)(-4) + (-2)(8) \\
 &= -\frac{3}{2} + 10 - 4 - 16 = -\frac{3}{2} - 10 = -\frac{23}{2}
 \end{aligned}$$

Determinante di una matrice quadrata

Assegnata una matrice quadrata A , è possibile associare ad essa un numero detto determinante, denotato con (red)

det(A) e che può essere uguale a zero o diverso da zero:

• $\det(A) \neq 0 \Rightarrow$ la matrice si dice non singolare

(o invertibile, nel senso che
ammette matrice inversa
 A^{-1} , onde quella matrice tale che
 $A \cdot A^{-1} = I$)

• $\det(A) = 0 \Rightarrow$ la matrice è singolare

(oppure non invertibile, nel senso
che non ammette l'inversa A^{-1})

Calcolo del determinante di una matrice (quadrata)

Il determinante di una matrice quadrata si calcola
con la regola di Laplace.

CASO $n=1$

$$A = (a_{11})$$

$$\det(A) = a_{11}$$

Esempio

$$A = (-3) \Rightarrow \det(A) = |A| = -3$$

CASO $n=2$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$$

2x2

Applicazione della regola
di la Place
in matrici quadrate di
ordine 2

$$\det(A) = |A| = a_{11} \cdot a_{22} - a_{12} \cdot a_{21}$$

Esempio.

$$A = \begin{pmatrix} -5 & -1 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}$$

$$\det(A) = |A| = (-5)(3) - (-1)(2) = -15 + 2 = -13 \neq 0$$

matrice non singolare

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 0 & -8 \end{pmatrix}; \det(A) = 1(-8) - (-2) \cdot 0 = -8$$

$$I_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}; \det(I_2) = 1 \cdot 1 - 0 \cdot 0 = 1$$

Una matrice identica ha sempre determinante uguale a 1,
qualche sia il suo ordine.

CASO $m=3$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}$$

$$\det(A) = a_{11} \cdot (-1)^{1+1} \cdot \det \begin{pmatrix} a_{22} & a_{23} \\ a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} +$$

$$+ a_{12} (-1)^{1+2} \cdot \det \begin{pmatrix} a_{21} & a_{23} \\ a_{31} & a_{33} \end{pmatrix} +$$

$$+ a_{13} (-1)^{1+3} \cdot \det \begin{pmatrix} a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \end{pmatrix}$$

Example

$$A = \begin{pmatrix} \oplus 3 & \ominus 1 & \oplus 2 \\ \ominus 4 & \oplus -1 & \ominus 5 \\ \oplus -2 & \ominus 0 & \oplus -3 \end{pmatrix}$$

3x3

$$\det(A) = 3 \underbrace{(-1)^2}_{=1} \det \begin{pmatrix} -1 & 5 \\ 0 & -3 \end{pmatrix} + 1 \underbrace{(-1)^3}_{=-1} \det \begin{pmatrix} 4 & 5 \\ -2 & -3 \end{pmatrix} +$$

$$+ 2 \underbrace{(-1)^4}_{=1} \det \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ -2 & 0 \end{pmatrix}$$

$$= 3 [(-1)(-3) - (5)(0)] - [4(-3) - (5)(-2)] +$$

$$+ 2 [4(0) - (-1)(-2)] = \underbrace{-12}_{-12} \quad +10$$

$$= 3 \cdot 3 - (-2) + 2(-2) =$$

$$= 9 + 2 - 4 = 11 - 4 = 7 \neq 0$$

CASI PARTICOLARI

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 4 & 3 \\ 0 & 2 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 5 & 0 \end{pmatrix}$$

3x3

$$\det(A) = 1 \cdot \det \begin{pmatrix} 2 & -\frac{1}{2} \\ 5 & 0 \end{pmatrix} + 0(-1)^3 \det \begin{pmatrix} & & \\ & & \end{pmatrix} + 0(-1)^4 \det \begin{pmatrix} & & \\ & & \end{pmatrix} =$$

$$= \det \begin{pmatrix} 2 & -\frac{1}{2} \\ 5 & 0 \end{pmatrix} = 2 \cdot 0 - (-\frac{1}{2})(5) = \frac{5}{2}$$

$$A = \begin{pmatrix} 5 & -2 & 1 \\ 0 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

$$\det(A) = 5 \cdot \det \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 0 & 4 \end{pmatrix} = 5 \cdot 3 \det(4) = 5 \cdot 3 \cdot 4 = 60$$

Il determinante di una matrice quadrata (quadrata o inferiore) o diagonale è sempre uguale al prodotto degli elementi della diagonale (qualunque sia l'ordine della matrice).

Example

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 0 \\ 0 & -2 & 5 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

3x3

$$\det(A) = 1(-2)(0) = 0$$

matrice
singolare

-
- Se $\det(A) \neq 0 \Rightarrow$ i vettori riga (o colonne) della matrice sono linearmente indipendenti tra di loro.
 - Se $\det(A) = 0 \Rightarrow$ i vettori riga (o colonne) della matrice sono linearmente dipendenti tra di loro.

Es.

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -5 \\ 6 & -10 \end{pmatrix}$$

2^a riga è il doppio della prima

$$\det(A) = 3(-10) - (-5)(6) = -30 + 30 = 0$$