

3. Integrale curvilineo di una funzione

Cap. 5: CURVE E INTEGRALE CURVINEO

Integrale curvilineo di una funzione, premesse

Sia φ una curva regolare di equazioni parametriche

$$\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \end{cases} \quad t \in [a, b],$$

Sia f una funzione definita e continua sul sostegno $\varphi = \varphi([a, b])$.

In tali ipotesi ha senso considerare l'integrale

$$\int_a^b f(x(t), y(t)) \sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2} dt$$

Se $\phi(s) = (\xi(s), \eta(s))$, $s \in [\alpha, \beta]$ é una qualunque altra rappresentazione parametrica di φ , si può dimostrare che

$$\begin{aligned} & \int_a^b f(x(t), y(t)) \sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2} dt = \\ & = \int_{\beta}^{\alpha} f(\xi(s), \eta(s)) \sqrt{(\xi'(s))^2 + (\eta'(s))^2} ds \end{aligned}$$

È ragionevole allora la seguente definizione

Definizione

Sia φ una curva regolare di equazioni parametriche $(x(t), y = y(t))$, $t \in [a, b]$, ed f una funzione definita e continua sul sostegno $\varphi([a, b])$. Si definisce **l'integrale curvilineo di f** nel seguente modo:

$$\int_{\varphi} f ds = \int_a^b f(x(t), y(t)) \sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2} dt$$

Dalla definizione di integrale curvilineo segue se φ é una curva regolare, e f, g sono funzioni continue sul sostegno di φ , risulta:

- $\int_{\varphi} (\alpha f + \beta g) ds = \alpha \int_{\varphi} f ds + \beta \int_{\varphi} g ds \quad \alpha, \beta \in \mathbb{R}$
- $\int_{\varphi} f ds \leq \int_{\varphi} g ds, \quad \text{se } f \leq g \text{ su } \varphi$
- $\left| \int_{\varphi} f ds \right| \leq \int_{\varphi} |f| ds$
- Se $\varphi : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$ si spezza nell'unione delle curve regolari $\varphi_1 : [a, c] \rightarrow \mathbb{R}^2, \varphi_2 : [c, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$, con $a < b < c$, si ha:

$$\int_{\varphi} f ds = \int_{\varphi_1} f ds + \int_{\varphi_2} f ds \quad \alpha, \beta \in \mathbb{R}$$

Esempi.

- Calcolare il seguente integrale curvilineo

$$\int_{\varphi} x e^y ds \quad \text{dove} \quad \varphi(t) = (\sin t, \cos t) \quad \text{con} \quad t \in [0, \pi]$$

Utilizzando la definizione si ha

$$\begin{aligned} \int_{\varphi} x e^y ds &= \\ &= \int_0^{\pi} \sin t e^{\cos t} \sqrt{\sin^2 t + \cos^2 t} dt = [-e^{\cos t}]_0^{\pi} = e - \frac{1}{e} \end{aligned}$$

Esempi.

- Calcolare il seguente integrale curvilineo

$\int_{\varphi} (x^2 y - 1) ds$ dove φ è l'arco di circonferenza di centro l'origine e raggio 1 che giace nel primo quadrante.

Una rappresentazione parametrica di φ è data da

$\varphi(t) = (\cos t, \sin t)$ con $t \in [0, \frac{\pi}{2}]$.

Allora

$$\begin{aligned} \int_{\varphi} (x^2 y - 1) ds &= \int_0^{\frac{\pi}{2}} (\cos^2 t \sin t - 1) \sqrt{\sin^2 t + \cos^2 t} dt = \\ &= - \left[\frac{\cos^3 t}{3} - t \right]_0^{\frac{\pi}{2}} = \frac{\pi}{2} + \frac{1}{3} \end{aligned}$$

Applicazioni fisiche dell'integrale curvilineo

Sia φ una linea materiale non omogenea di densità materiale ρ .
Sia $\varphi : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$ una parametrizzazione di φ , si definisce *massa totale* di φ :

$$m = \int_{\varphi} \rho ds$$

Se il corpo é omogeneo, ovvero se ρ é costante, risulta:

$$m = \rho L(\varphi).$$

Si definisce *baricentro* di φ il punto di coordinate (x_0, y_0) date da

$$x_0 = \frac{1}{L(\varphi)} \int_{\varphi} x ds, \quad y_0 = \frac{1}{L(\varphi)} \int_{\varphi} y ds.$$

Applicazioni fisiche dell'integrale curvilineo un esempio

- Determinare il baricentro di una semicirconferenza omogenea di raggio r .

Una rappresentazione parametrica di φ è data da

$$\begin{cases} x = r \cos t \\ y = r \sin t \end{cases} \quad t \in [0, \pi],$$

Poichè risulta

$$\sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2} = \sqrt{r^2 \cos^2 t + r^2 \sin^2 t} = r, \text{ allora}$$

$$L(\varphi) = \int_0^\pi r dt = \pi r, \text{ dunque}$$

$$x_0 = \frac{1}{\pi r} \int_0^\pi r \cos t r dt = \frac{1}{\pi r} \int_0^\pi r^2 \cos t dt = \frac{r}{\pi} [\sin t]_0^\pi = 0$$

$$y_0 = \frac{1}{\pi r} \int_0^\pi r \sin t r dt = \frac{1}{\pi r} \int_0^\pi r^2 \sin t dt = \frac{r}{\pi} [-\cos t]_0^\pi = \frac{2r}{\pi}$$