

# Programmazione **2** e Laboratorio di Programmazione

Corso di Laurea in

## Informatica

Università degli Studi di Napoli "Parthenope"

Anno Accademico 2023-2024

Prof. Luigi Catuogno

1

## Informazioni sul corso

<b>Docente</b>	Luigi Catuogno <code>luigi.catuogno@uniparthenope.it</code>
<b>Orario</b>	Lun: 9:00-11:00 Mer: 11:00-13:00
<b>Sede</b>	Centro Direzionale Napoli <b>Aula Magna</b>
<b>Ricevimento</b>	Mer: 14:00-16:00 (previo appuntamento) Ufficio docente oppure Team: <b>cxxa3bo</b>

2

## Libri di testo

Introduzione al linguaggio – costrutti e tecniche di base

**[FdP]** H. M. Deitel, P. J. Deitel  
**C++ Fondamenti di programmazione**

II ed. (2014) Maggioli Editore (Apogeo Education)  
 ISBN: 978-88-387-8571-9



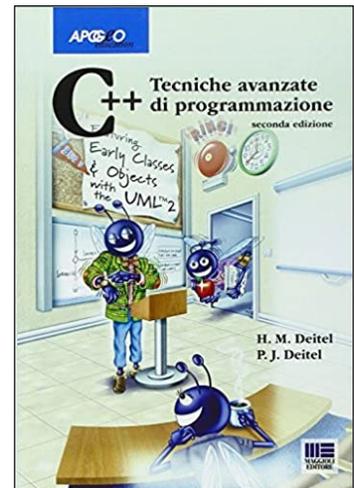
3

## Libri di testo

Tecniche avanzate e strutture dati elementari

**[TAP]** H. M. Deitel, P. J. Deitel  
**C++ Tecniche avanzate di programmazione**

II ed. (2011) Maggioli Editore (Apogeo Education)  
 ISBN: 978-88-387-8572-6



4

## Risorse on-line



### **Team del corso**

**Programmazione 2 AA 2023-24 - Prof. Catuogno**  
*Comunicazioni, incontri e avvisi per il corso*  
Codice: **ftomzjx**



### **Piattaforma e-learning**

**Programmazione II e Laboratorio di Programmazione II - A.A. 2023-24**  
*Materiale didattico, manualistica, esercitazioni.*  
URL: <https://elearning.uniparthenope.it/course/view.php?id=2386>

5

## Strutture dati elementari

6

## Liste a doppi puntatori

7

### Esempio: scansione di una lista...

File: `doubleList.hpp`

```

...
34 class doubleList2: public doubleList {
35 private:
36     doubleNode *current;
37 public:
38     doubleList2(): current(nullptr) {};
39     ~doubleList2() {};
40     int showCurrent();
41     doubleList2 *forward();
42     doubleList2 *backward();
43     doubleList2 *begin();
44     doubleList2 *end();
45     bool atFront();
46     bool atBack();
47     doubleList *remove(int&) override;
48     doubleList2 *insertNext(int);
49     doubleList2 *removeCurrent(int&);
50 };

```

Spostano `current` rispettivamente in posizione `front` e `back`;

Restituiscono `true` se `current` coincide rispettivamente con `front` e `back`;

8

## Esempio: scansione di una lista...

File: `doubleList.cpp`

```

... ..
132 doubleList2 *doubleList2::removeCurrent(int &item) {
133
134     doubleNode *tmp,*prevNode,*nextNode;
135
136     if(isEmpty())
137         throw listIsEmpty();
138
139     if(current==nullptr)
140         throw currentIsNull();
141
142     tmp=current;
143     nextNode=current->next;
144     prevNode=current->prev;
... ..

```

è necessario che il nodo sia indicato inequivocabilmente. Questa eccezione, ricorda all'utente di scorrere la lista fino a raggiungere il nodo intermedio da rimuovere.

9

## Esempio: scansione di una lista...

File: `doubleList.cpp`

```

... ..
145     if(nextNode==nullptr) {
146         back=prevNode;
147         current=back;
148     } else {
149         nextNode->prev=prevNode;
150         current=nextNode;
151     }
152
153     if(prevNode==nullptr)
154         front=nextNode;
155     else
156         prevNode->next=nextNode;
157
158     item=tmp->data;
159     delete tmp;
160     return this;
161 }

```

10

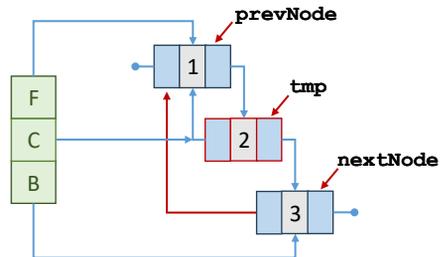
## Esempio: scansione di una lista...

```

...
145     if(nextNode==nullptr) {
146         back=prevNode;
147         current=back;
148     } else {
149         nextNode->prev=prevNode;
150         current=nextNode;
151     }
152
153     if(prevNode==nullptr)
154         front=nextNode;
155     else
156         prevNode->next=nextNode;
157
158     item=tmp->data;
159     delete tmp;
160     return this;
161 }

```

### Rimozione di un nodo intermedio...



11

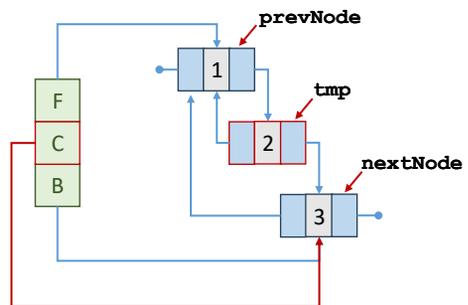
## Esempio: scansione di una lista...

```

...
145     if(nextNode==nullptr) {
146         back=prevNode;
147         current=back;
148     } else {
149         nextNode->prev=prevNode;
150         current=nextNode;
151     }
152
153     if(prevNode==nullptr)
154         front=nextNode;
155     else
156         prevNode->next=nextNode;
157
158     item=tmp->data;
159     delete tmp;
160     return this;
161 }

```

### Rimozione di un nodo intermedio...



12

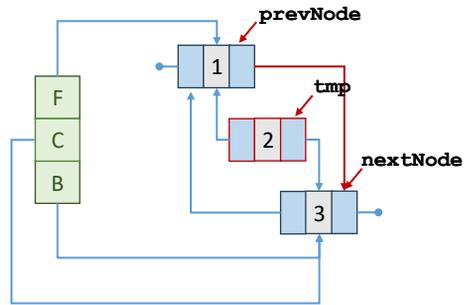
## Esempio: scansione di una lista...

```

...
145     if(nextNode==nullptr) {
146         back=prevNode;
147         current=back;
148     } else {
149         nextNode->prev=prevNode;
150         current=nextNode;
151     }
152
153     if(prevNode==nullptr)
154         front=nextNode;
155     else
156         prevNode->next=nextNode;
157
158     item=tmp->data;
159     delete tmp;
160     return this;
161 }

```

### Rimozione di un nodo intermedio...



13

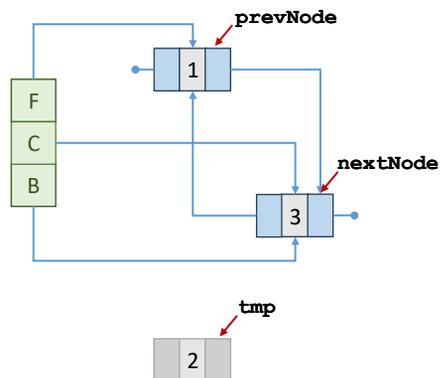
## Esempio: scansione di una lista...

```

...
145     if(nextNode==nullptr) {
146         back=prevNode;
147         current=back;
148     } else {
149         nextNode->prev=prevNode;
150         current=nextNode;
151     }
152
153     if(prevNode==nullptr)
154         front=nextNode;
155     else
156         prevNode->next=nextNode;
157
158     item=tmp->data;
159     delete tmp;
160     return this;
161 }

```

### Rimozione di un nodo intermedio...



14

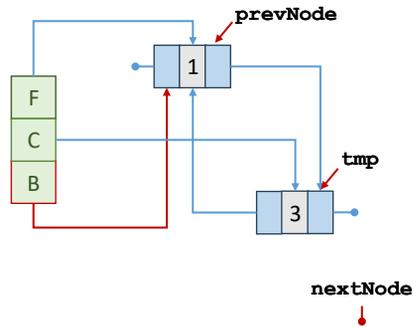
## Esempio: scansione di una lista...

```

145     if(nextNode==nullptr) {
146         back=prevNode;
147         current=back;
148     } else {
149         nextNode->prev=prevNode;
150         current=nextNode;
151     }
152
153     if(prevNode==nullptr)
154         front=nextNode;
155     else
156         prevNode->next=nextNode;
157
158     item=tmp->data;
159     delete tmp;
160     return this;
161 }

```

Rimozione di un nodo in coda...



15

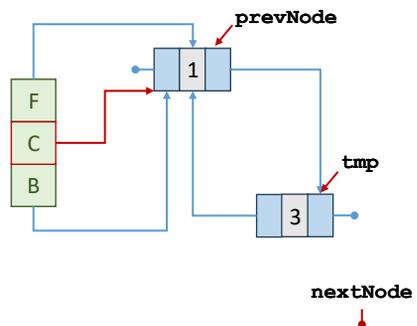
## Esempio: scansione di una lista...

```

145     if(nextNode==nullptr) {
146         back=prevNode;
147         current=back;
148     } else {
149         nextNode->prev=prevNode;
150         current=nextNode;
151     }
152
153     if(prevNode==nullptr)
154         front=nextNode;
155     else
156         prevNode->next=nextNode;
157
158     item=tmp->data;
159     delete tmp;
160     return this;
161 }

```

Rimozione di un nodo in coda...



16

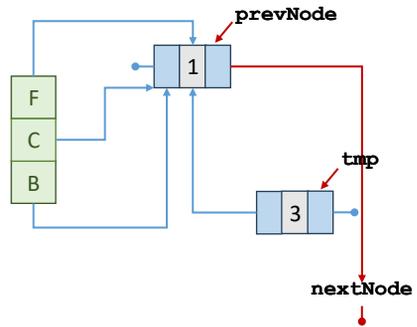
## Esempio: scansione di una lista...

```

...
145     if(nextNode==nullptr) {
146         back=prevNode;
147         current=back;
148     } else {
149         nextNode->prev=prevNode;
150         current=nextNode;
151     }
152
153     if(prevNode==nullptr)
154         front=nextNode;
155     else
156         prevNode->next=nextNode;
157
158     item=tmp->data;
159     delete tmp;
160     return this;
161 }

```

### Rimozione di un nodo in coda...



17

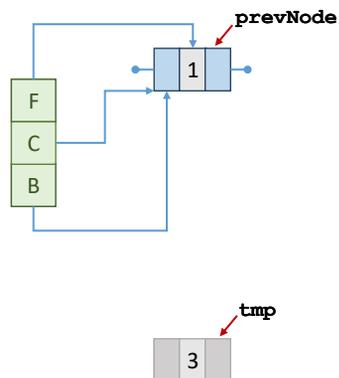
## Esempio: scansione di una lista...

```

...
145     if(nextNode==nullptr) {
146         back=prevNode;
147         current=back;
148     } else {
149         nextNode->prev=prevNode;
150         current=nextNode;
151     }
152
153     if(prevNode==nullptr)
154         front=nextNode;
155     else
156         prevNode->next=nextNode;
157
158     item=tmp->data;
159     delete tmp;
160     return this;
161 }

```

### Rimozione di un nodo in coda...



18

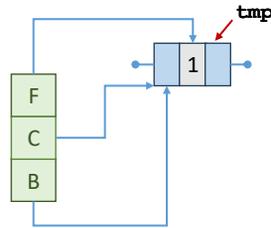
## Esempio: scansione di una lista...

```

...
145     if(nextNode==nullptr) {
146         back=prevNode;
147         current=back;
148     } else {
149         nextNode->prev=prevNode;
150         current=nextNode;
151     }
152
153     if(prevNode==nullptr)
154         front=nextNode;
155     else
156         prevNode->next=nextNode;
157
158     item=tmp->data;
159     delete tmp;
160     return this;
161 }

```

### Rimozione di un nodo singolo...



19

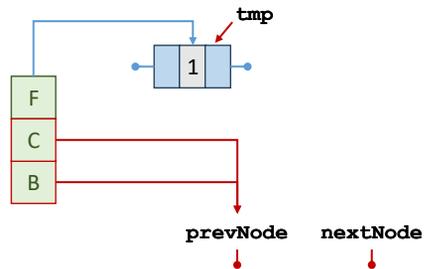
## Esempio: scansione di una lista...

```

...
145     if(nextNode==nullptr) {
146         back=prevNode;
147         current=back;
148     } else {
149         nextNode->prev=prevNode;
150         current=nextNode;
151     }
152
153     if(prevNode==nullptr)
154         front=nextNode;
155     else
156         prevNode->next=nextNode;
157
158     item=tmp->data;
159     delete tmp;
160     return this;
161 }

```

### Rimozione di un nodo singolo...



20

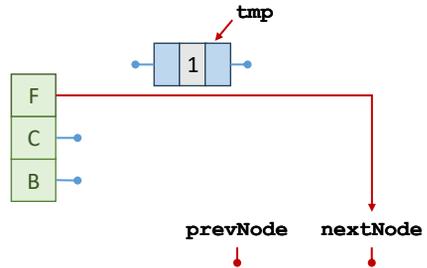
## Esempio: scansione di una lista...

```

...
145     if(nextNode==nullptr) {
146         back=prevNode;
147         current=back;
148     } else {
149         nextNode->prev=prevNode;
150         current=nextNode;
151     }
152
153     if(prevNode==nullptr)
154         front=nextNode;
155     else
156         prevNode->next=nextNode;
157
158     item=tmp->data;
159     delete tmp;
160     return this;
161 }

```

### Rimozione di un nodo singolo...



21

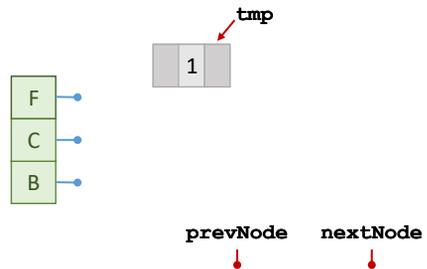
## Esempio: scansione di una lista...

```

...
145     if(nextNode==nullptr) {
146         back=prevNode;
147         current=back;
148     } else {
149         nextNode->prev=prevNode;
150         current=nextNode;
151     }
152
153     if(prevNode==nullptr)
154         front=nextNode;
155     else
156         prevNode->next=nextNode;
157
158     item=tmp->data;
159     delete tmp;
160     return this;
161 }

```

### Rimozione di un nodo singolo...



22

## Esempio: scansione di una lista...

File: `doubleList.cpp`

```

... ..
108 doubleList2 *doubleList2::insertNext(int item) {
109
110     doubleNode *newNode,*nextNode;
111
112     if(isEmpty())
113         throw listIsEmpty();
114
115     if(current==nullptr)
116         throw currentIsNull();
117
118     newNode=new doubleNode(item);
119     nextNode=current->next;
120
... ..

```

23

## Esempio: scansione di una lista...

File: `doubleList.cpp`

```

... ..
121     newNode->next=nextNode;
122     newNode->prev=current;
123     current->next=newNode;
124
125     if(current==back)
126         back=newNode;
127     else
128         nextNode->prev=newNode;
129
130     return this;
131 }
... ..

```

24

## Esercizio: metodo **insertHere...**

Con riferimento alla classe `doubleList2`, scrivere il metodo...

```
doubleList2 *doubleList2::insertNext(int item)
```

...che inserisce il nuovo nodo *prima* di quello corrente. Si ricordi di gestire il caso in cui `current` è uguale a `front`;

25

## Esercizio: metodi **search, count**

Con riferimento alla classe `doubleList2`, scrivere il metodo...

```
bool *doubleList2::search(int item)
```

...che restituisce `true` se l'item è presente nella lista e

```
int *doubleList2::count(int item)
```

...che restituisce il numero di occorrenze di `item` nella lista.

26

## Gli alberi

27

### La struttura dati *albero*

- ➔ A differenza di stack, code e liste, l'*albero* è una struttura dati *bidimensionale*, particolarmente utile per rappresentare dati in cui sussistono relazioni gerarchiche
- ➔ La sua struttura *ricorsiva* rende la codifica degli algoritmi che la utilizzano, semplice, compatta ed elegante
- ➔ Gli alberi sono particolarmente efficienti per implementare collezioni di dati in cui si richiede di fare frequentemente operazioni di ricerca e ordinamento

28

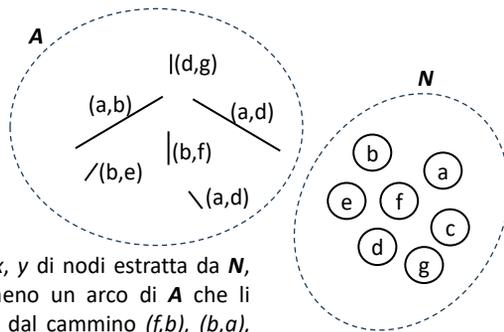
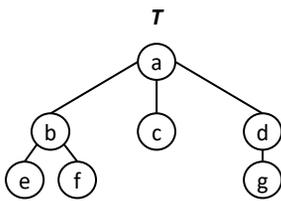
## La struttura dati *albero*

➔ Formalmente, un albero è un «*grafo connesso, aciclico e non orientato*»

- ⇨ L'albero  $T$  è una coppia composta dagli insieme  $N$  dei *nodi* e  $A$  degli *archi*. Gli archi di  $A$  sono rappresentati da coppie di elementi di  $N$
- ⇨ Per cui, se  $u$  e  $v$  sono nodi di  $T$ , l'elemento  $(u,v)$  di  $A$  è l'*arco che connette i nodi  $u$  e  $v$*

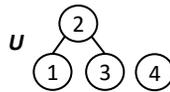
29

## La struttura dati *albero*



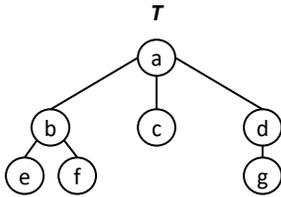
Il grafo  $T$  è *connesso*, poiché per qualsiasi coppia  $x, y$  di nodi estratta da  $N$ , esiste una sequenza (cammino) composta da almeno un arco di  $A$  che li connette. Per esempio, i nodi  $f$  e  $g$  sono connessi dal cammino  $(f,b), (b,a), (a,d), (d,g)$

Il grafo  $U$  non è *connesso*, poiché non esistono cammini che colleghino il nodo 4 con gli altri.



30

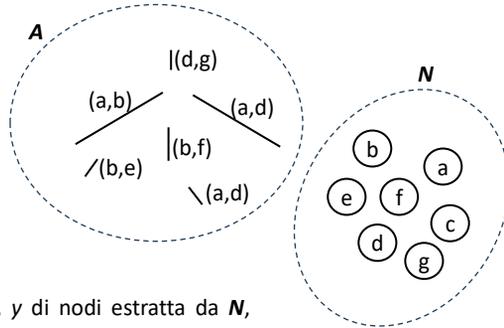
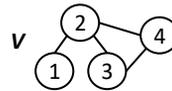
## La struttura dati *albero*



Il grafo  $T$  è *connesso*.

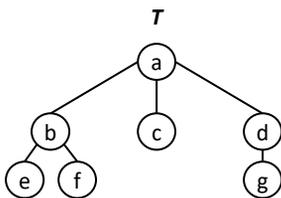
Il grafo  $T$  è *aciclico*, poiché per qualsiasi coppia  $x, y$  di nodi estratta da  $N$ , esiste un solo cammino che connette  $x$  a  $y$ .

Il grafo  $V$  non è *aciclico*, poiché esistono due cammini che collegano e.g. il nodo 4 con il nodo 1.



31

## La struttura dati *albero*

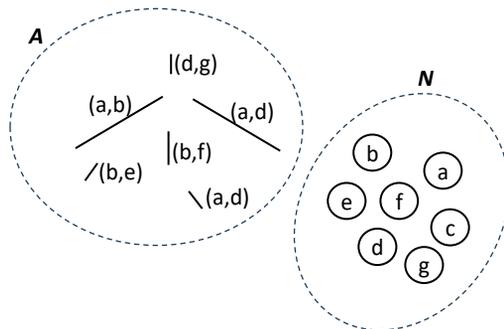
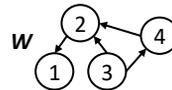


Il grafo  $T$  è *connesso*.

Il grafo  $T$  è *aciclico*.

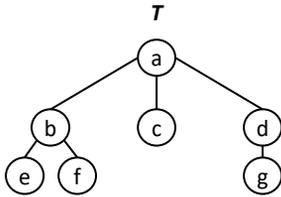
Il grafo  $T$  non è *orientato*, poiché, per qualsiasi coppia  $x, y$  di nodi in  $N$ , il cammino che li connette *può essere percorso nei due sensi*.

Il grafo  $W$  è *orientato*, poiché esistono cammini che collegano e.g. il nodo 3 con il nodo 1, ma nessuno che connetta il nodo 1 al nodo 3;



32

## La struttura dati *albero*

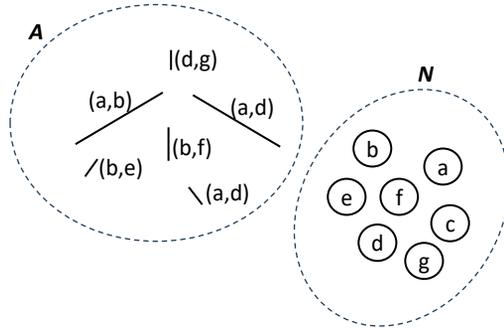


Il grafo  $T$  è *connesso*.

Il grafo  $T$  è *aciclico*.

Il grafo  $T$  non è *orientato*.

**Il grafo  $T$  è un albero.**

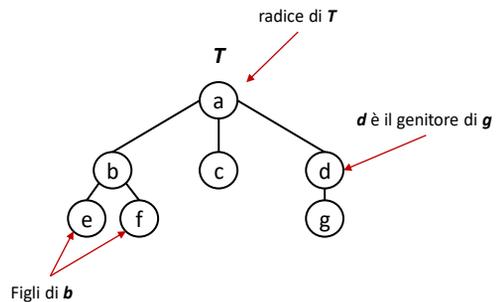


33

## La struttura dati *albero*

➔ In un albero «*radicato*»

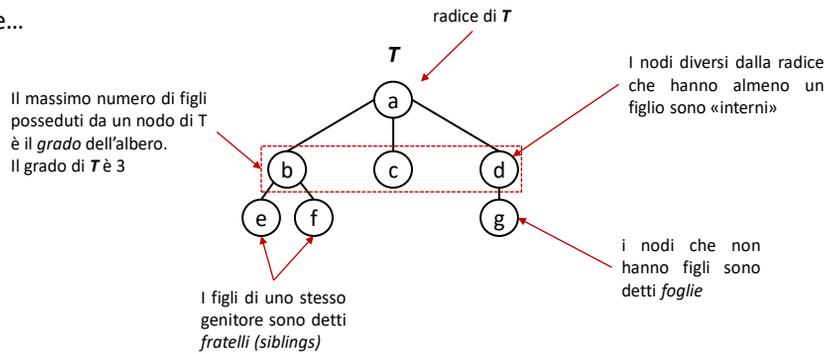
- ⇨ C'è un nodo detto *radice (root)* che ha un ruolo *distinto* dagli altri;
- ⇨ ogni nodo  $x$  è connesso, mediante un arco, ad un certo numero di nodi *figli* (anche nessuno)
- ⇨ Tutti i nodi eccetto la radice, sono (sempre) connessi a un altro nodo detto *genitore (parent)*



34

## La struttura dati *albero*

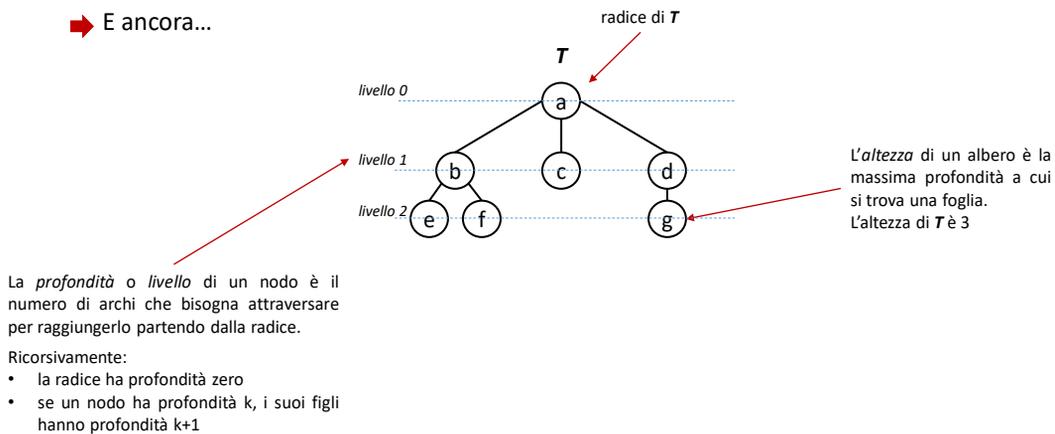
➔ Inoltre...



35

## La struttura dati *albero*

➔ E ancora...

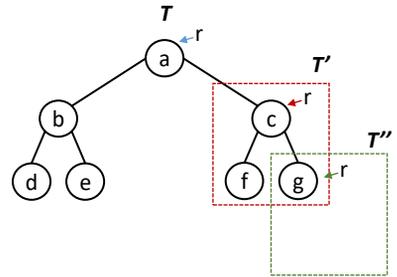


36

## La struttura dati *albero*

➔ E ancora...

- ⇨ L'albero ha una struttura intrinsecamente ricorsiva: ogni figlio  $x$  della radice di  $T$  è a sua volta la radice del *sottoalbero*  $T'$  di  $T$  radicato nel nodo  $x$
- ⇨ E così via.. Anche una foglia può essere considerato un sottoalbero con la sola radice che è anche nodo foglia.

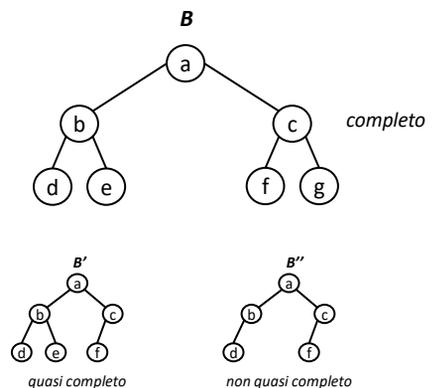


37

## La struttura dati *albero*

➔ E infine...

- ⇨ Un albero in cui tutti i nodi (eccetto le foglie) hanno  $d$  figli, si dice  $d$ -ario (e.g. se  $d=2$ , l'albero è binario).
- ⇨ Un albero  $d$ -ario in cui tutte le foglie sono sullo stesso livello si dice «completo»
- ⇨ Un albero  $d$ -ario si dice «quasi completo» se:
  - tutti i livelli, tranne al più l'ultimo sono completi
  - nell'ultimo livello possono mancare alcune foglie consecutive a partire dall'ultima foglia a destra

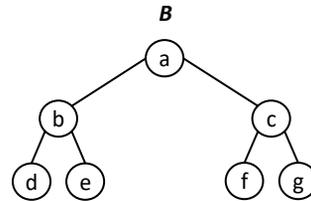


38

## La struttura dati *albero*

➔ E infine...

- ➔ Un *albero binario\** completo di altezza  $h$ , è composto da  $2^{h+1} - 1$  nodi;
- ➔ Un *albero binario\** quasi completo di  $n$  nodi ha una altezza  $h = \lfloor \log n \rfloor$ ;
- ➔ In un *albero binario completo*, in ciascun livello  $i$  ci sono  $2^i$  nodi. Se l'albero è *quasi completo*, questo non vale per l'ultimo livello.



\* d'ora in avanti si enunciano (per semplicità) le proprietà di un albero  $d$ -ario riferite al caso  $d=2$ . Tuttavia queste proprietà valgono per qualsiasi valore di  $d>1$ ;

39

## Implementare gli alberi binari

40

## Implementare gli alberi binari...

- ➔ Gli alberi (e quelli binari, in particolare) sono una struttura estremamente efficiente per «modellare» un gran numero di problemi.
- ➔ Ne sono state proposte innumerevoli varianti, ciascuna «specializzata» per specifiche applicazioni.
- ➔ La scelta della migliore implementazione dipende molto dalla natura dell'applicazione e delle proprietà degli alberi su cui questa fa maggiore uso.

41

## Implementare gli alberi binari...

- ➔ Iniziamo con una implementazione «dinamica» che fa uso di nodi singoli e puntatori.
- ➔ Ciascun nodo dell'albero è un oggetto che contiene:
  - ⇨ Un'area dati
  - ⇨ due puntatori che lo connettono ai suoi (eventuali) nodi figlio.
  - ⇨ Un *nodo di management* che contiene il puntatore alla radice dell'albero e altri *metadati*

42

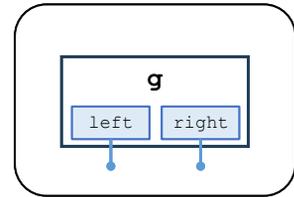
## Esempio: albero binario «a puntatori»

File: **binTreePtr.hpp**

```

22 class binTreePtrNode {
23 public:
24     int data;
25     binTreePtrNode *left, *right;
26
27     binTreePtrNode(int item): data(item), left(nullptr), right(nullptr) {};
28     ~binTreePtrNode() {};
29
30     bool isLeaf() {
31         return (left==nullptr) && (right==nullptr);
32     }
33     bool hasLeft() {
34         return left!=nullptr;
35     }
36     bool hasRight() {
37         return right!=nullptr;
38     }
39 };

```



43

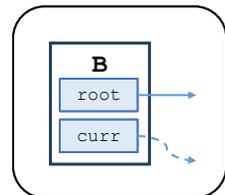
## Esempio: albero binario «a puntatori»

File: **binTreePtr.hpp**

```

... ..
42 class binTreePtr {
43 private:
44     binTreePtrNode *root;
45     binTreePtrNode *current;
46
47     virtual void deleteSubtree(binTreePtrNode *);
48 public:
49     binTreePtr(): root(nullptr), current(nullptr) {};
50     virtual ~binTreePtr();
51
52     bool isEmpty() {
53         return root==nullptr;
54     }
55     bool isRoot() {
56         return current==root;
57     }
... ..

```



44

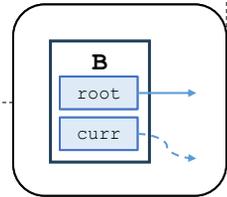
## Esempio: albero binario «a puntatori»

File: **binTreePtr.hpp**

```

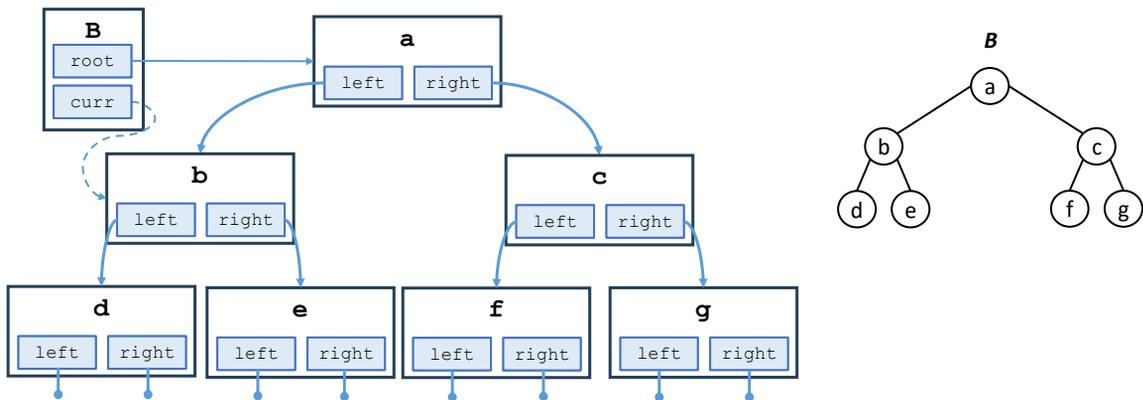
58     ...
59     virtual binTreePtr *insertRoot(int);
60     virtual binTreePtr *insertRight(int);
61     virtual binTreePtr *insertLeft(int);
62
63     virtual binTreePtr *goRoot();
64     virtual binTreePtr *goLeft();
65     virtual binTreePtr *goRight();
66     int getData();
67
68     virtual void preorderVisit();
69     virtual void postorderVisit();
70     virtual void inorderVisit();
71 };

```



45

## Esempio: albero binario «a puntatori»



46

## Esempio: albero binario «a puntatori»

File: **binTreePtr.hpp**

```

4  #include<stdexcept>
5  using std::runtime_error;
6
7  class nodeAlreadyExists: public runtime_error {
8  public:
9      nodeAlreadyExists(): runtime_error("Il nodo gia' esistente"){};
10 };
11
12 class treeIsEmpty: public runtime_error {
13 public:
14     treeIsEmpty(): runtime_error("Albero vuoto"){};
15 };
16
17 class missingChild: public runtime_error {
18 public:
19     missingChild(): runtime_error("Nodo figlio mancante"){};
20 };

```

47

## Esempio: albero binario «a puntatori»

File: **binTreePtr.cpp**

```

3  binTreePtr *binTreePtr::insertRoot(int item) {
4      if(!isEmpty())
5          throw nodeAlreadyExists();
6      root=new binTreePtrNode(item);
7      current=root;
8      return this;
9  }
...

```

Inserisce la radice in un albero vuoto e assegna `item` al suo campo `data`.

Inserire una radice dove già c'è un errore

Il puntatore `current`, punta al nodo «corrente», quello a partire dal quale si effettuano le operazioni richieste. Inizialmente `current` e `root` coincidono.

48

## Esempio: albero binario «a puntatori»

File: `binTreePtr.cpp`

```

10  ...
11  ...
12  binTreePtr *binTreePtr::insertLeft(int item) {
13      if(isEmpty())
14          throw treeIsEmpty();
15      if(current->left!=nullptr)
16          throw nodeAlreadyExists();
17      current->left=new binTreePtrNode(item);
18      return this;
19  }
20  ...

```

Aggiunge un nodo quale figlio sinistro del nodo corrente e assegna `item` al suo campo `data`.

Non si possono inserire nodi dove ce ne sono già o se l'albero è vuoto

Crea un nuovo nodo e ne assegna l'indirizzo al puntatore `left` di `current`. Si noti che `current` non cambia.

49

## Esempio: albero binario «a puntatori»

File: `binTreePtr.cpp`

```

...  ...
10  binTreePtr *binTreePtr::insertLeft(int item) {
11      if(isEmpty())
12          throw treeIsEmpty();
13      if(current->left!=nullptr)
14          throw nodeAlreadyExists();
15      current->left=new binTreePtrNode(item);
16      return this;
17  }
18  ...
19  binTreePtr *binTreePtr::insertRight(int item) {
20      if(isEmpty())
21          throw treeIsEmpty();
22      if(current->right!=nullptr)
23          throw nodeAlreadyExists();
24      current->right=new binTreePtrNode(item);
25      return this;
26  }
...  ...

```

50

## Esempio: albero binario «a puntatori»

File: **binTreePtr.cpp**

```

29 binTreePtr *binTreePtr::goRoot() {
30     if (isEmpty())
31         throw treeIsEmpty();
32     current=root;
33     return this;
34 }
35 binTreePtr *binTreePtr::goLeft() {
36     if (isEmpty())
37         throw treeIsEmpty();
38     if (!current->hasLeft())
39         throw missingChild();
40     current=current->left;
41     return this;
42 }
54 int binTreePtr::getData() {
55     if (isEmpty())
56         throw treeIsEmpty();
57     return current->data; }

```

Imposta **root** come nodo *corrente*.

Il nuovo nodo *corrente* è il figlio sinistro di quello attuale

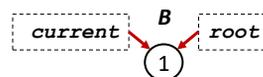
51

## Esempio: creazione e utilizzo di un albero

```

5 int main()
6 {
7     binTreePtr *B;
8     B=new binTreePtr();
9     B->insertRoot(1);
10 }

```



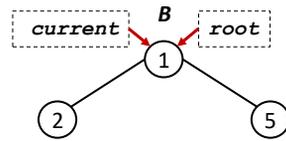
52

## Esempio: creazione e utilizzo di un albero

```

5  int main()
6  {
7      binTreePtr *B;
8      B=new binTreePtr();
9      B->insertRoot(1);
10     B->insertLeft(2);
11     B->insertRight(5);

```



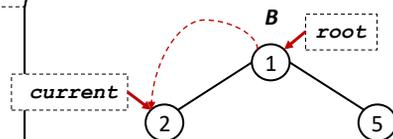
53

## Esempio: creazione e utilizzo di un albero

```

5  int main()
6  {
7      binTreePtr *B;
8      B=new binTreePtr();
9      B->insertRoot(1);
10     B->insertLeft(2);
11     B->insertRight(5);
12     B->goLeft();
13
14
15

```



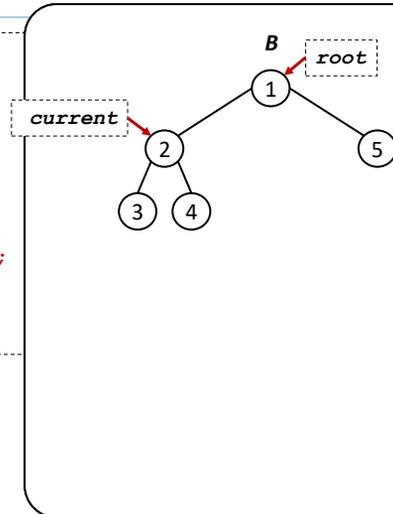
54

## Esempio: creazione e utilizzo di un albero

```

5  int main()
6  {
7      binTreePtr *B;
8      B=new binTreePtr();
9      B->insertRoot(1);
10     B->insertLeft(2);
11     B->insertRight(5);
12     B->goLeft();
13     B->insertLeft(3)->insertRight(4);
14
15

```



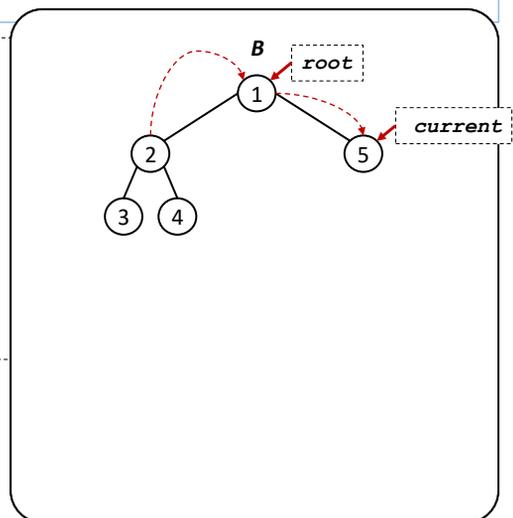
55

## Esempio: creazione e utilizzo di un albero

```

5  int main()
6  {
7      binTreePtr *B;
8      B=new binTreePtr();
9      B->insertRoot(1);
10     B->insertLeft(2);
11     B->insertRight(5);
12     B->goLeft();
13     B->insertLeft(3)->insertRight(4);
14     B->goRoot()->goRight();
15

```



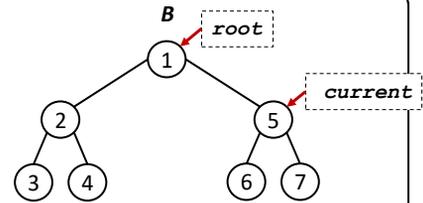
56

## Esempio: creazione e utilizzo di un albero

```

5 int main()
6 {
7     binTreePtr *B;
8     B=new binTreePtr();
9     B->insertRoot(1);
10    B->insertLeft(2);
11    B->insertRight(5);
12    B->goLeft();
13    B->insertLeft(3)->insertLeft(4);
14    B->goRoot()->goRight();
15    B->insertLeft(6);
16    B->insertRight(7);

```



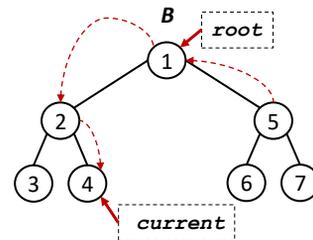
57

## Esempio: creazione e utilizzo di un albero

```

5 int main()
6 {
7     binTreePtr *B;
8     B=new binTreePtr();
9     B->insertRoot(1);
10    B->insertLeft(2);
11    B->insertRight(5);
12    B->goLeft();
13    B->insertLeft(3)->insertLeft(4);
14    B->goRoot()->goRight();
15    B->insertLeft(6);
16    B->insertRight(7);
17    B->goRoot()->goLeft()->goRight();
18

```



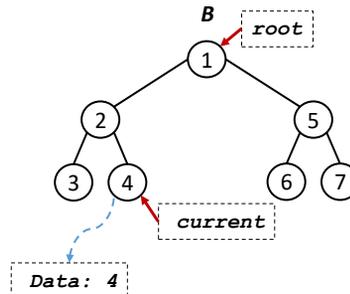
58

## Esempio: creazione e utilizzo di un albero

```

5  int main()
6  {
7      binTreePtr *B;
8      B=new binTreePtr();
9      B->insertRoot(1);
10     B->insertLeft(2);
11     B->insertRight(5);
12     B->goLeft();
13     B->insertLeft(3)->insertLeft(4);
14     B->goRoot()->goRight();
15     B->insertLeft(6);
16     B->insertRight(7);
17     B->goRoot()->goLeft()->goRight();
18     cout << "Data: " << B->getData();
19 }

```



59

Algoritmi sugli alberi binari

60

## Algoritmi sugli alberi binari: *le visite*

- ➔ L'enumerazione dei dati contenuti in un albero richiede la *visita* di tutti i suoi nodi.
- ➔ A differenza di quanto avviene nelle strutture dati lineari, dove il percorso è unico, negli alberi è necessario seguire un cammino che si snodi tra tutte le biforcazioni e che tocchi almeno una volta ciascun nodo.

61

## Algoritmi sugli alberi binari: *le visite*

Le principali strategie per effettuare la visita di un albero sono:

- ➔ Visite in profondità (*depth-first visit*):
  - ⇨ L'algoritmo visita «*longitudinalmente*» i nodi lungo i cammini che vanno dalla radice a tutte le foglie
- ➔ Visite in ampiezza (*breadth-first visit*)
  - ⇨ L'algoritmo visita tutti i nodi su uno stesso livello e poi procede con quelli del livello successivo, fino alle foglie.

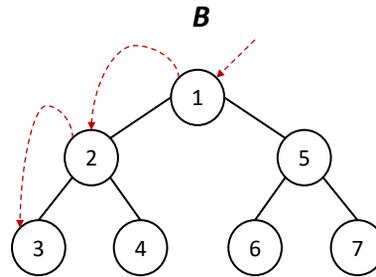
62

## Esempio: una visita *depth-first*

Iniziamo la visita dalla radice, visualizziamo il suo campo **data** e poi:

passiamo al figlio sinistro, visualizziamo i dati e...

scendiamo ancora a sinistra, visualizziamo i dati e...



Visita: 1 2 3

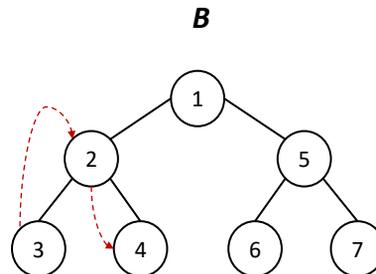
63

## Esempio: una visita *depth-first*

Torniamo al nodo precedente

scendiamo dall'altra parte (a destra) e visualizziamo i dati...

Anche questo cammino è esaurito..



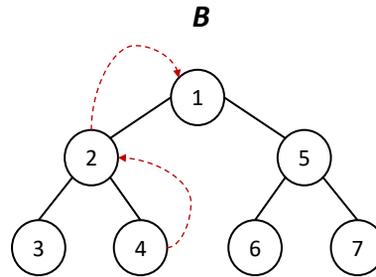
Visita: 1 2 3 4

64

## Esempio: una visita *depth-first*

Torniamo al nodo superiore: non ci sono  
altre strade qui...

Torniamo ancora su:  
abbiamo completato la visita nel  
*sottoalbero* sinistro della radice,  
Ora.. andiamo a destra...

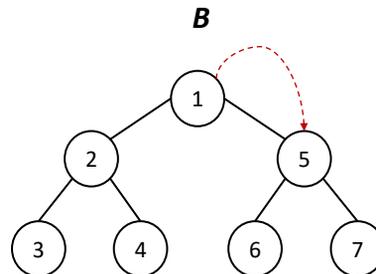


Visita: 1 2 3 4

65

## Esempio: una visita *depth-first*

Ora.. andiamo a destra:  
Visualizziamo i dati del figlio destro della  
radice, poi..  
scendiamo prima a sinistra:

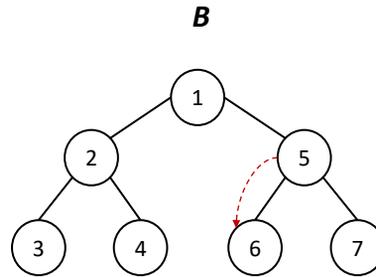


Visita: 1 2 3 4 5

66

## Esempio: una visita *depth-first*

Ora.. andiamo a destra:  
 Visualizziamo i dati del figlio destro della  
 radice, poi..  
 scendiamo prima a sinistra e visualizziamo...

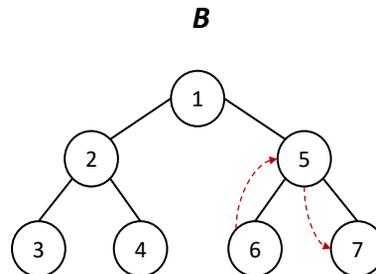


Visita: 1 2 3 4 5 6

67

## Esempio: una visita *depth-first*

Torniamo al livello superiore, scendiamo a  
 destra..  
 Visualizziamo i dati



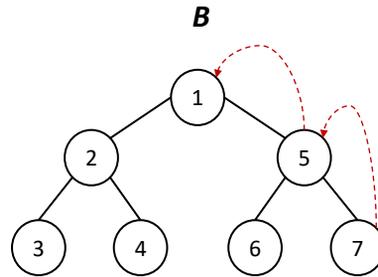
Visita: 1 2 3 4 5 6 7

68

## Esempio: una visita *depth-first*

Anche questo cammino è esaurito. Si torna a ritroso fino alla radice.

La visita è terminata.



Visita: 1 2 3 4 5 6 7

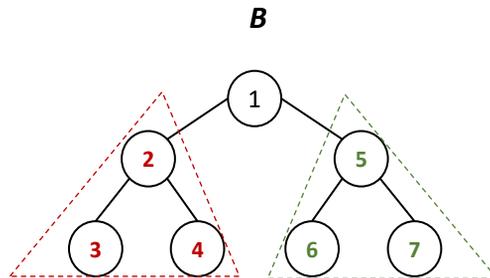
69

## Esempio: una visita *depth-first*

Cosa abbiamo fatto?

Per visitare l'albero **B** abbiamo:

- Estratto i dati della radice
- Aggiunto il risultato della visita del sottoalbero sinistro
- Aggiunto il risultato della visita del sottoalbero destro



Visita: 1 2 3 4 5 6 7

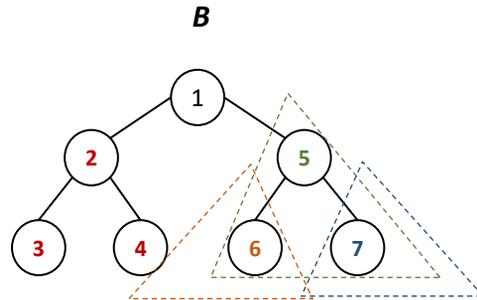
70

## Esempio: una visita *depth-first*

Possiamo ragionare *ricorsivamente*:

Per visitare ciascun sottoalbero di **B**:

- estraiamo i dati della sua radice
- aggiungiamo il risultato della visita del suo sottoalbero sinistro
- aggiungiamo il risultato della visita del suo sottoalbero destro



Visita: 1 2 3 4 5 6 7

71

## Esempio: una visita *depth-first*

In *pseudocodice*. Sia  $n$  il puntatore a un nodo di **B**, visitiamo il sottoalbero di **B** radicato in  $n$ :

```

visit(n) {
    if (n==nullptr)
        return;
    print n->data;
    visit (n->left);
    visit (n->right);
    return;
}

```

72

## Esempio: una visita *depth-first*

In *pseudocodice*. Sia  $n$  il puntatore a un nodo di  $B$ , visitiamo il sottoalbero di  $B$  radicato in  $n$ :

```

visit(n) {
    if (n==nullptr)
        return;
    print n->data;
    visit (n->left);
    visit (n->right);
    return;
}

```

Base della ricorsione. Non si visitano sottoalberi vuoti.

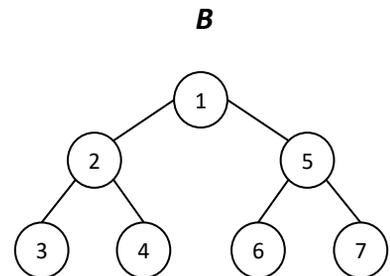
Quando la visualizzazione del dato della radice precede la visita dei sotto alberi la visita si dice *preorder*

Visita i sottoalberi destro e sinistro (nessun risultato là dove  $n$  non ha figli)

73

## Alberi binari: visite *depth-first*

- ➔ Visita in ordine anticipato (*preorder traversal*)
  - ⇨ *prima* elabora il dato del nodo e *dopo* ricorsivamente effettua la visita dei suoi sottoalberi sinistro e destro;
- ➔ Visita in ordine posticipato (*postorder traversal*)
  - ⇨ *prima* effettua ricorsivamente la visita dei suoi sottoalberi sinistro e destro e *poi* elabora il dato del nodo;
- ➔ Visita in ordine «simmetrico» (*inorder traversal*)
  - ⇨ *prima* effettua ricorsivamente la visita del sottoalbero sinistro, *poi* elabora il dato del nodo e *infine* effettua ricorsivamente la visita del sottoalbero destro;



Preorder:	1 2 3 4 5 6 7
Postorder:	3 4 2 6 7 5 1
Inorder:	3 2 4 1 6 5 7

74

## Esempio: albero binario «a puntatori»

File: `binTreePtrDFV.cpp`

```

5 void do_preorderVisit(binTreePtrNode *n){
6     if(n==nullptr)
7         return;
8     cout << n->data <<" ";
9     do_preorderVisit(n->left);
10    do_preorderVisit(n->right);
11 }
12
13 void binTreePtr::preorderVisit() {
14     if(isEmpty()) {
15         cout << "Albero vuoto"<<endl;
16         return;
17     }
18     cout<< "Lista (preorder): ";
19     do_preorderVisit(current);
20     cout<<endl;
21 }

```

75

## Esempio: albero binario «a puntatori»

File: `binTreePtrDFV.cpp`

```

5 void do_inorderVisit(binTreePtrNode *n){
6     if(n==nullptr)
7         return;
8     do_inorderVisit(n->left);
9     cout << n->data <<" ";
10    do_inorderVisit(n->right);
11 }
12
13 void binTreePtr::inorderVisit() {
14     if(isEmpty()) {
15         cout << "Albero vuoto"<<endl;
16         return;
17     }
18     cout<< "Lista (inorder): ";
19     do_inorderVisit(current);
20     cout<<endl;
21 }

```

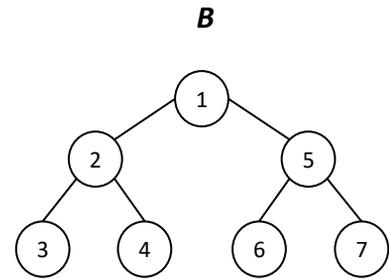
76

## Esempio: albero binario «a puntatori»

➔ Il metodo distruttore di un albero, deve de-allocare tutti i suoi nodi. Per fare questo deve effettuare una visita in cui la fase di «elaborazione» del nodo coincide con la sua distruzione. Occorre seguire le seguenti regole:

- ⇨ Tutti i nodi devono essere distrutti;
- ⇨ Un nodo può essere distrutto solo *dopo* che sono stati distrutti i suoi figli;

? Quale visita effettua il distruttore?



77

## Esempio: albero binario «a puntatori»

File: `binTreePtr.cpp`

```

... ..
60 void binTreePtr::deleteSubtree(binTreePtrNode *r) {
61     if(r==nullptr)
62         return;
63     deleteSubtree(r->left);
64     deleteSubtree(r->right);
65     delete r;
66     return;
67 }
68
69 binTreePtr::~binTreePtr() {
70     if(!isEmpty())
71         deleteSubtree(root);
72 }
... ..
  
```

78

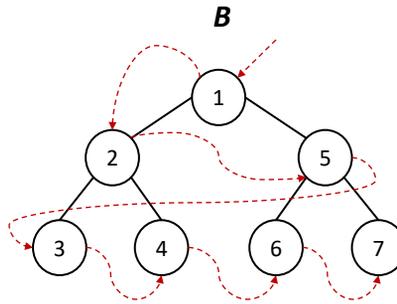
## Esempio: una visita *breadth-first*

Nella visita per livelli (*breadth-first*):

Iniziamo la visita dalla radice, visualizziamo il suo campo **data** e poi si passa al livello successivo

al livello  $i$ , si enumera il contenuto dell'area dati di tutti i nodi (da sx verso dx), quindi...

si passa al livello  $i + 1$  e si prosegue fino alle foglie...



Visita: 1 2 5 3 4 6 7

79

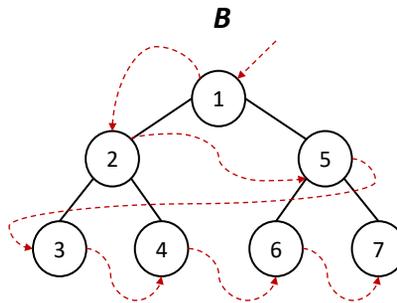
## Esempio: una visita *breadth-first*

Per implementare una visita per livelli, utilizziamo una coda FIFO di supporto **Q** i cui item sono *puntatori ai nodi dell'albero*.

Una volta avviato su un nodo, l'algoritmo di visita

- 1) mette in coda i puntatori ai suoi figli (se non sono nulli),
- 2) visualizza il suo contenuto,
- 3) estrae il successivo nodo dalla coda e ricomincia da 1);

La visita termina quando la coda si svuota...



Visita: 1 2 5 3 4 6 7

80

## Esempio: una visita *breadth-first*

In *pseudocodice*. Sia  $n$  il puntatore a un nodo di  $B$ , visitiamo il sottoalbero di  $B$  radicato in  $n$ :

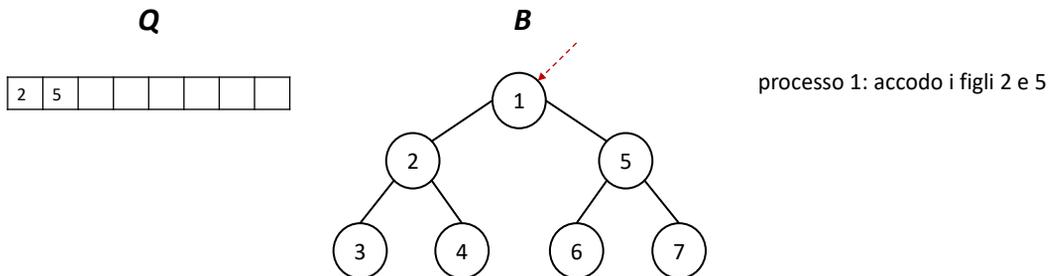
```

BFVisit(node *n) {
    queue Q;
    Q.enqueue(n);
    while(!Q.isEmpty()) {
        n=Q.dequeue();
        if(n->left!=nullptr)
            Q.enqueue(n->left);
        if(n->right!=nullptr)
            Q.enqueue(n->right);
        print n->data;
    }
}

```

81

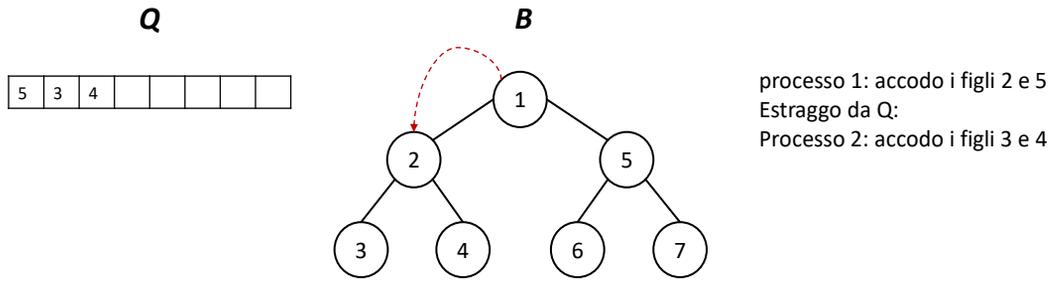
## Esempio: una visita *breadth-first*



Visita: 1

82

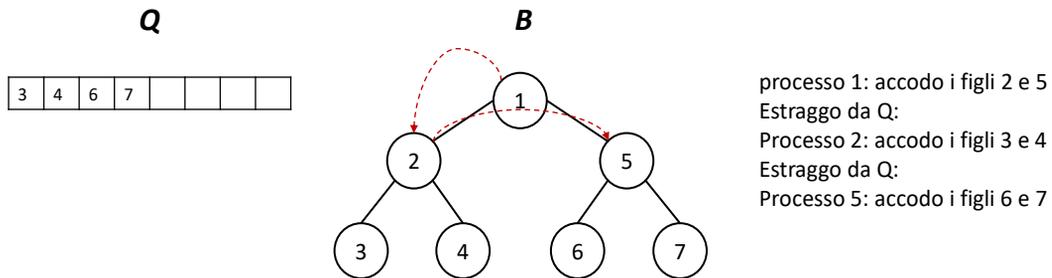
## Esempio: una visita *breadth-first*



Visita: 1 2

83

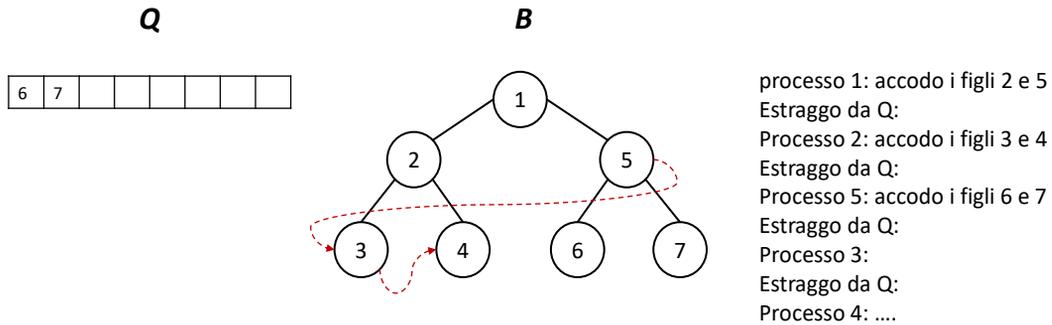
## Esempio: una visita *breadth-first*



Visita: 1 2 5

84

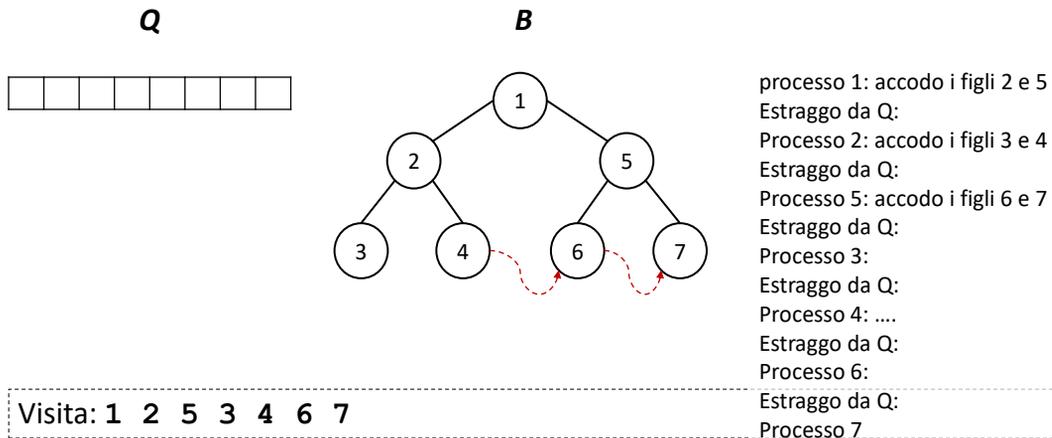
## Esempio: una visita *breadth-first*



Visita: 1 2 5 3 4 ...

85

## Esempio: una visita *breadth-first*



Visita: 1 2 5 3 4 6 7

86