

# Titolo unità didattica: Strutture dati elementari

## Titolo modulo: Tipo di dato Albero

Tipo di dato albero e visite

Argomenti trattati:

- ✓ Proprietà degli alberi
- ✓ Rappresentazioni indicizzate
- ✓ Rappresentazioni collegate
- ✓ Visita di alberi
- ✓ Visita in profondità
- ✓ Visita in ampiezza

**Prerequisiti richiesti:** nozioni base degli algoritmi

# Alberi

---

- In molte situazioni elaboriamo **collezioni di oggetti** su cui sono definite delle relazioni gerarchiche
  - Albero genealogico
  - Dati strutturati
- Un albero è un grafo connesso aciclico e non orientato



# Alberi

---

- Un **albero (radicato)** è un albero libero in cui uno dei vertici si distingue da tutti gli altri
  - La **radice**
- Un albero radicato è una coppia  $T = (N, A)$  costituita da un insieme  $N$  di **nodi** e da un insieme  $A \in N \times N$  di coppie di nodi detti **archi**
- Ogni nodo  $v$  (tranne la radice) ha un solo genitore (padre)  $u$  tale che  $(u, v) \in A$



# Alberi

---

- Un nodo  $u$  può avere zero o più figli  $v$  tali che  $(u, v) \in A$  e il loro numero viene chiamato **grado** del nodo
- Un nodo **senza figli** è chiamato **foglia**
- Nodi che non sono né foglia né la radice sono chiamati **nodi interni**
- La **profondità** (o **livello**) di un nodo è il **numero di archi** che bisogna attraversare per raggiungerlo a partire dalla radice.  
Definizione ricorsiva
  - La **radice** ha **profondità zero**
  - Se un nodo ha **profondità  $k$** , tutti i suoi **figli** hanno **profondità  $k+1$**



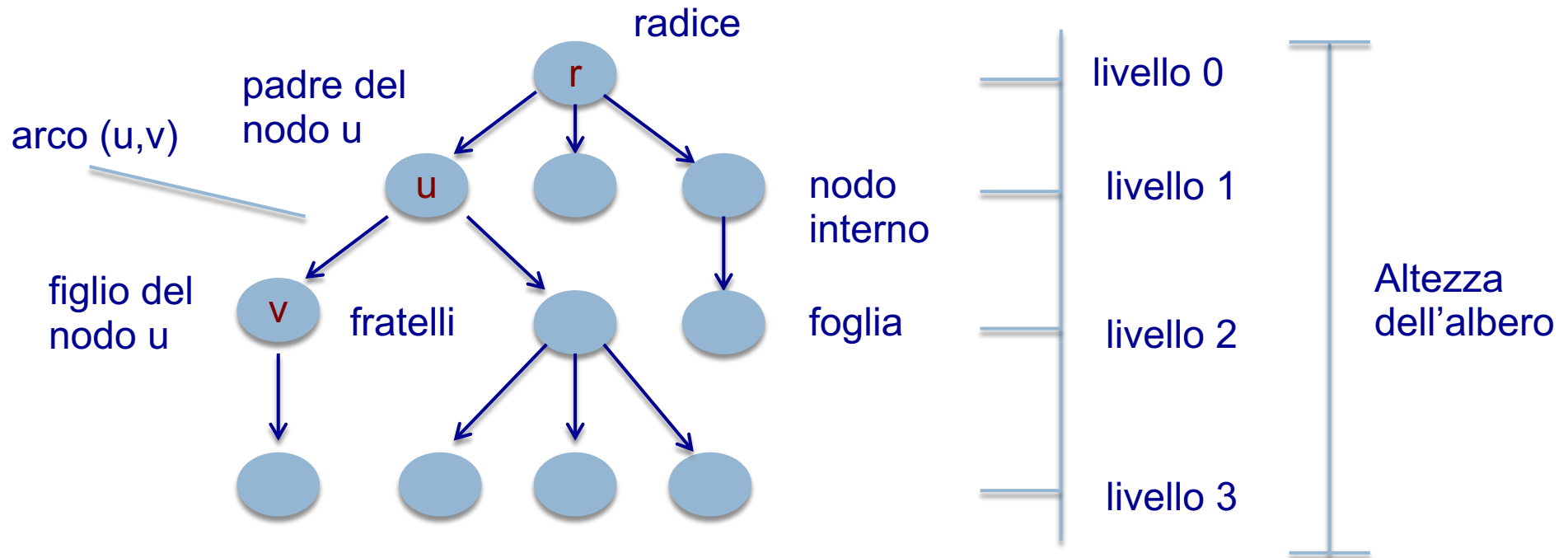
# Alberi

---

- Nodi con lo stesso genitore vengono detti **fratelli**
- L'**altezza** di un albero è la **massima profondità** a cui si trova una **foglia**



# Esempio di albero radicato



# Alberi

---

- Molte strutture dati efficienti sono basati su alberi
- Particolare rilievo hanno alcune classi di alberi con **vincoli strutturali**
  - Facilitano la **rappresentazione** o consentono di **realizzare** operazioni su **collezioni** di elementi in modo efficiente
  - I **principali vincoli** strutturali riguardano il **grado dei nodi** e la **profondità**
  - Un albero **d**-ario in cui tutti i nodi tranne le foglie hanno grado **d**
  - Per  **$d = 2$**  l'albero è detto **binario**
  - Un albero **d**-ario in cui tutte le foglie sono sullo stesso livello è completo



# Tipo dato Albero

tipo Albero:

dati:

un insieme di nodi (di tipo nodo) e un insieme di archi

operazioni:

`numNodi()` → intero

restituisce il numero di nodi presenti nell'albero

`grado(nodo v)` → intero

restituisce il numero di figli del nodo **v**

`padre(nodo v)` → nodo

restituisce il padre del nodo **v** nell'albero, o null se **v** è la radice

`figli(nodo v)` → (nodo, nodo, ..., nodo)

restituisce i figli del nodo **v**





# Tipo dato Albero

**aggiungiNodo**(*nodo u*) → *nodo*

inserisce un nuovo nodo *v* come figlio di *u* nell'albero e lo restituisce. Se *v* è il primo nodo ad essere inserito nell'albero, esso diventa la radice

**aggiungiSottoalbero**(*Albero a, nodo u*)

inserisce nell'albero il sottoalbero *a* in modo che la radice di *a* diventi figlia di *u*

**rimuoviSottoalbero**(*nodo v*) → *Albero*

stacca e restituisce l'intero sottoalbero radicato in *v*. L'operazione cancella dall'albero il nodo *v* e tutti i suoi discendenti.



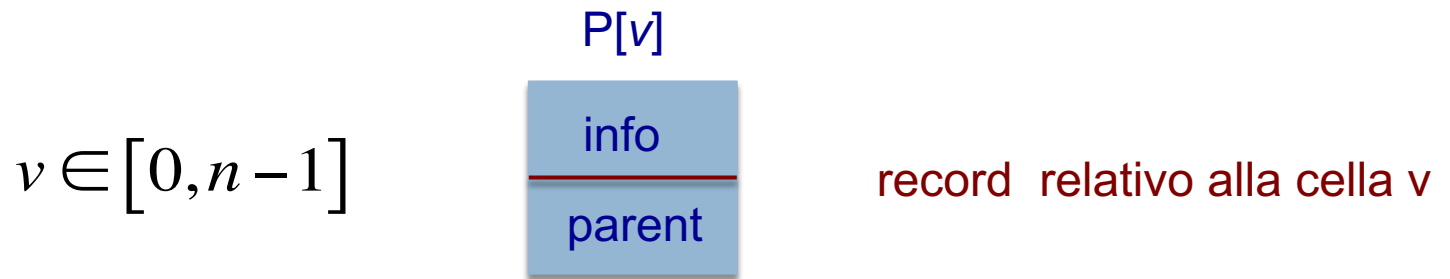
# Rappresentazioni indicizzate

- Due delle più comuni rappresentazioni di alberi basate su array
  - Vettore padri
  - Vettore posizionale
- Entrambe richiedono spazio  $O(n)$  per un albero di  $n$  nodi
- Idea di base
  - Rappresentare ogni nodo dell'albero con una cella di un array che contiene l'informazione associata al nodo
  - Facile realizzazione ma la cancellazione e l'inserimento sono difficoltosi



# Vettori padri

- Sia  $T = (N, A)$  un albero con  $n$  nodi numerati da  $0$  a  $(n - 1)$
- Un **vettore padri** è un array  $P$  di dimensione  $n$  le cui celle contengono coppie **(info, parent)**



- $P[v].parent = u$  se e solo se  $vi$  è un arco  $(u, v)$  in  $A$ .  
Se  $v$  è la radice  $P[v].parent = null$



# Vettori padri

---

- Da ogni nodo è possibile risalire in tempo  $O(1)$  al proprio **padre** ( $\text{padre}(v)$ )
- Per trovare il **figlio** richiede una scansione dell'array in tempo  $O(n)$  ( $\text{figli}(v)$ )



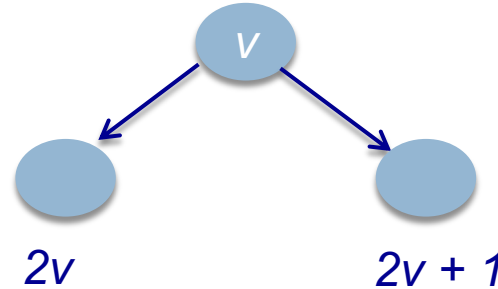
# Vettore posizionale

- Nel caso particolare di alberi  $d$ -ari completi ( $d \geq 2$ ) è possibile usare una **rappresentazione indicizzata** dove ogni nodo ha una **posizione prestabilita** nella struttura
- Sia  $T = (N, A)$  un albero  $d$ -ario con  $n$ -nodi numerati da 1 a  $n$ 
  - Un **vettore posizionale** è un **array P** di dimensione  $n$  tale che  $P[v]$  contiene l'informazione associata al nodo  $v$
  - l'informazione associata all' $i$ -esimo **figlio** di  $v$  è in posizione  $P[d v + i]$  per  $i$  compreso tra 0 e  $(d-1)$



# Vettore posizionale

- Ad esempio in un albero binario completo



- Per semplicità di indicizzazione la posizione 0 dell'array non è utilizzata
- L'operazione  $\text{padre}(v)$  può essere realizzata in tempo costante
- L'operazione  $\text{figli}(v)$  richiede tempo  $O(\text{grado}(v))$



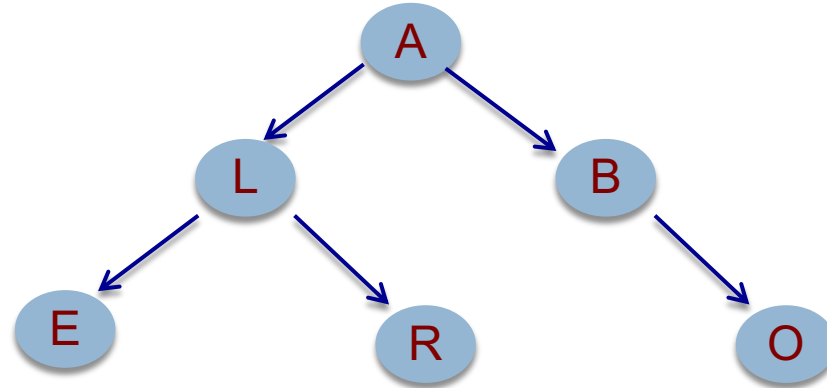
# Rappresentazioni collegate

- Le **rappresentazioni collegate** di alberi sono più flessibili di quelle indicizzate
  - Permettono in modo **efficiente** di supportare **modifiche alla struttura di un albero**
- **Idea di base**
  - Rappresentare ogni **nodo** con un **record**
  - Il **record** contiene l'**informazione associata al nodo** e **puntatori** che consentono di raggiungere altri nodi



# Esempio di albero

---



Esempio di albero





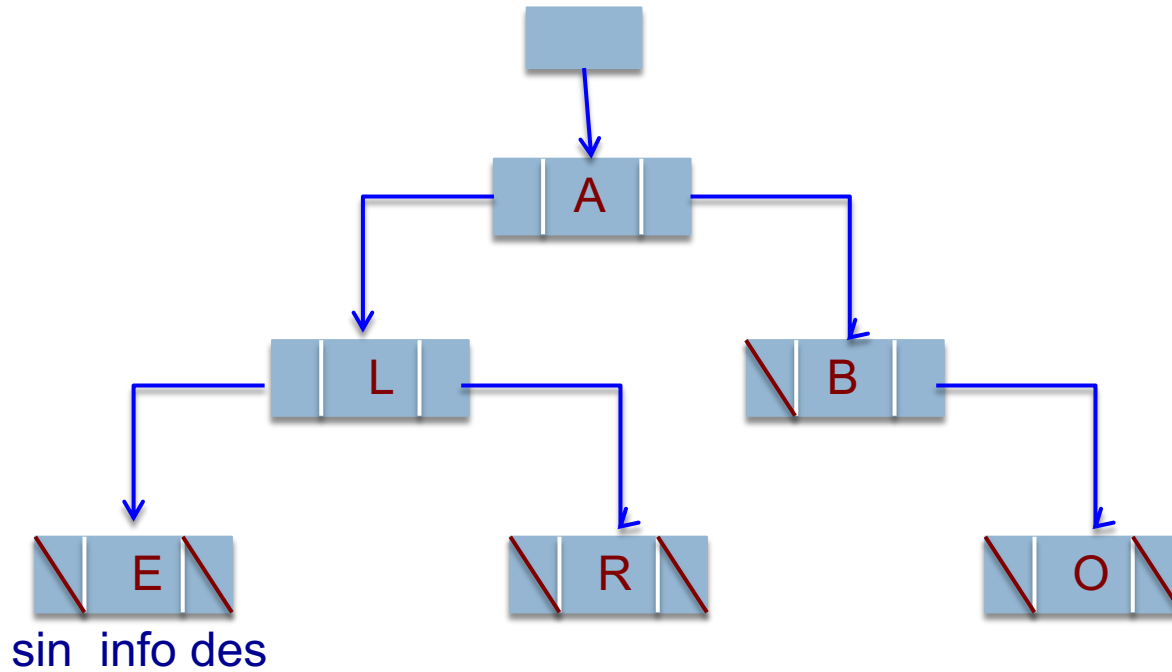
# Puntatori ai figli

---

- Se ogni nodo dell'albero ha **grado** al più  $d$  è possibile mantenere in ogni nodo un **puntatore** a ciascuno dei possibili figli
- Lo spazio richiesto sarà  $O(nd) \rightarrow O(n)$  per  $d$  costante



# Puntatori ai figli



Rappresentazione collegata



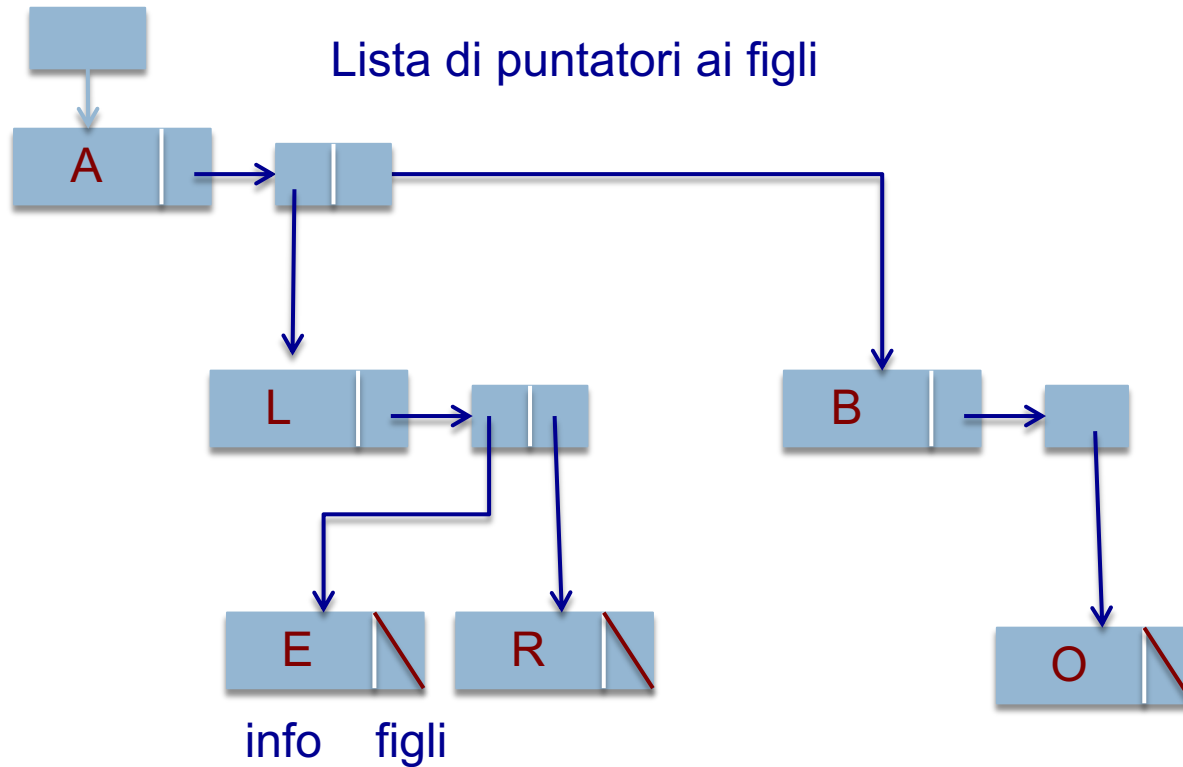
# Lista figli

---

- Se il numero **massimo di figli non è noto a priori** è possibile associare ad ogni nodo una **lista di puntatori ai suoi figli**
  - Questa lista può essere a sua volta rappresentata in modo **indicizzato** o **collegato**
- Lo spazio richiesto per rappresentare un albero con  **$n$  nodi** è  **$O(n)$**  indipendentemente dal numero di figli di un nodo



# Lista figli



Rappresentazione con lista di puntatori ai figli



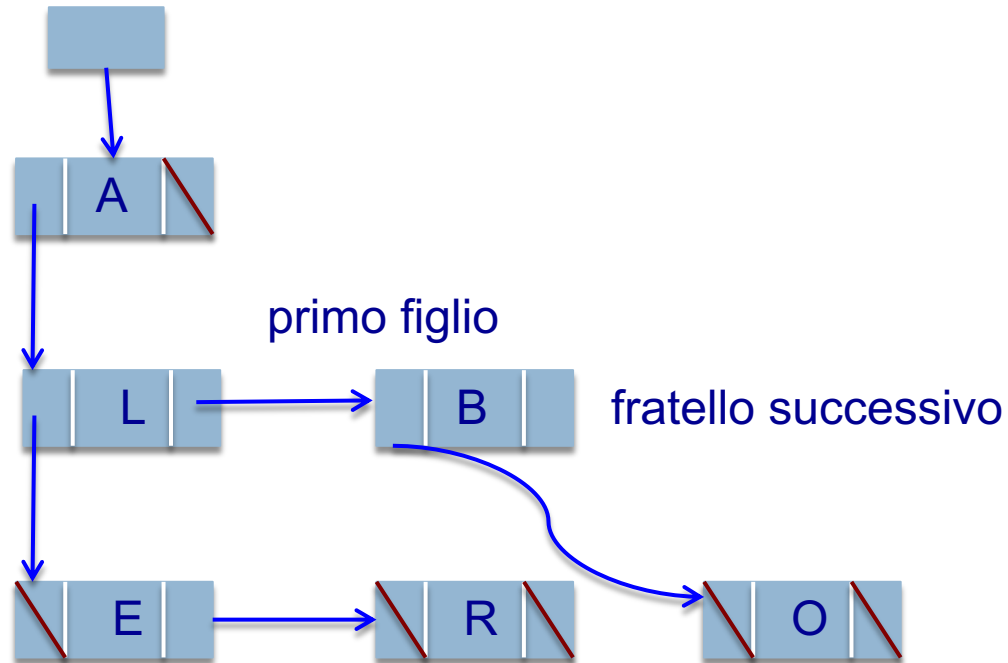
# Primo figlio-fratello successivo

---

- Una variante alla soluzione precedente senza usare una struttura dati aggiuntiva
  - Per ogni **nodo** è possibile mantenere un puntatore al primo figlio (posto a **null** se non ci sono figli) e un puntatore al fratello successivo
- Lo **spazio richiesto** è  $O(n)$



# Primo figlio-fratello successivo



Rappresentazione primo figlio-fratello successivo



# Visita generica di un albero

- In molti casi è necessario **attraversare** un albero visitandone tutti i nodi
- Diversamente da collezioni di oggetti rappresentati in modo lineare negli alberi è necessario seguire tutti i rami possibili partendo dalla radice
- L'algoritmo di **visita generica** applicato alla radice di un albero con  $n$  nodi termina in  $O(n)$  iterazioni
  - Lo **spazio** usato è  $O(n)$



# Visita generica di un albero

```
algoritmo visitaGenerica (nodo r)

S ← {r}

while (S ≠ ∅) do

    estrai un nodo u da S
    visita il nodo u

    S ← S ∪ {figli di u}
```

Algoritmo di visita generica a partire da un nodo r





# Visita in profondità

---

- Nell'algoritmo di visita generica
  - possiamo rappresentare l'insieme dei nodi aperti  $S$  mediante il tipo `Pila`
- Otteniamo la visita in profondità (Depth-First Search o DFS)



# Pila di dati

---

- Una **pila di dati** (o stack) è una lista ordinata dove gli inserimenti e le cancellazioni vengono effettuati ad un estremo della lista chiamata **top**
- Questa particolare disciplina di accesso è chiamata **LIFO** (**Last-In-First-Out**)



# Tipo dato Pila

tipo Pila:

dati:

una sequenza **S** di **n** elementi

operazioni:

`isEmpty()` → result

restituisce **true** se **S** è vuota, e **false** altrimenti

`push(elem e)`

aggiunge **e** come ultimo elemento di **S**

`pop()` → elem

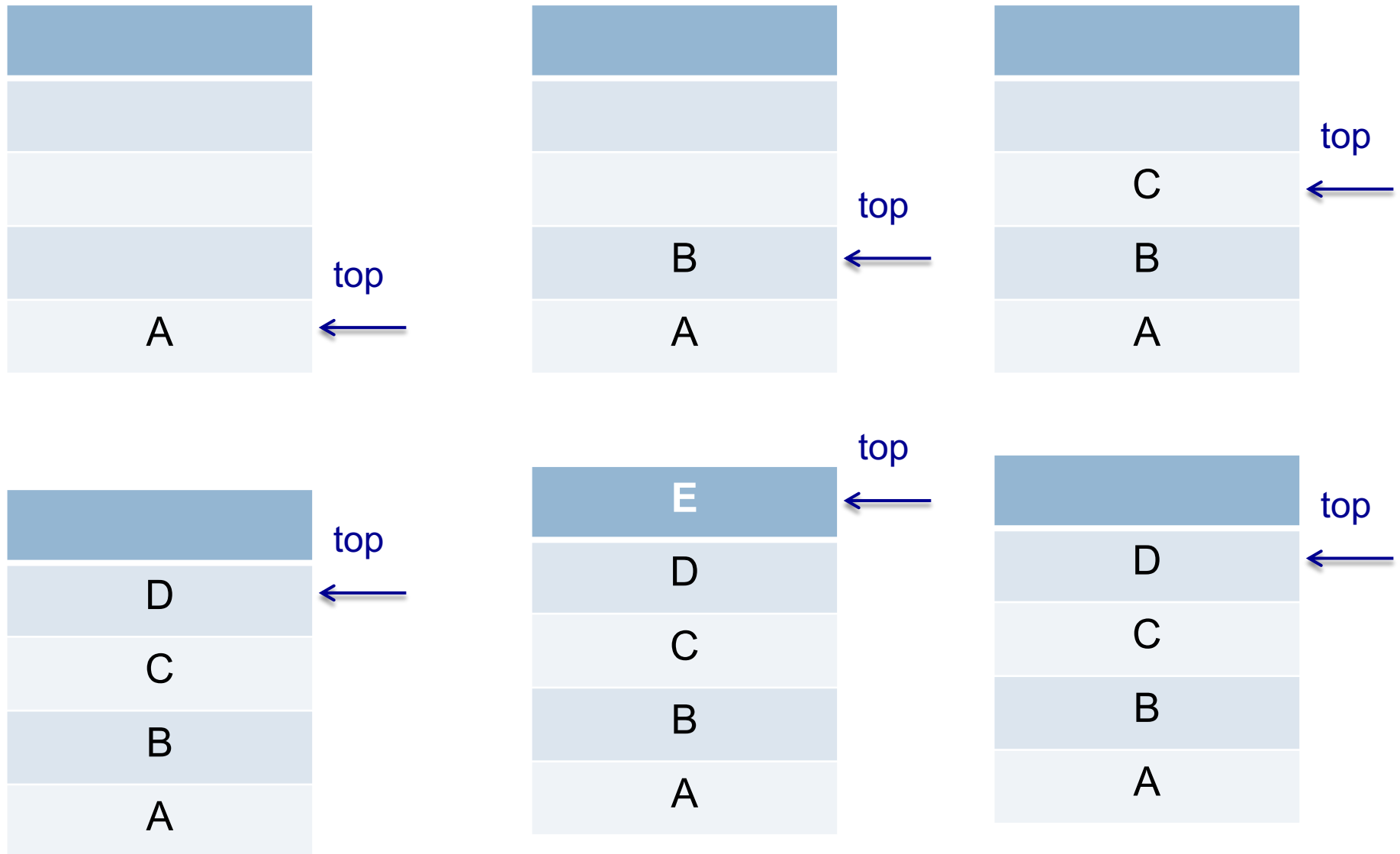
toglie da **S** l'ultimo elemento e lo restituisce

`top()` → elem

restituisce l'ultimo elemento di **S** (senza eliminarlo)



# Operazioni sulla Pila



# Visita in profondità

```
algoritmo visitaDFS (nodo r)
```

```
Pila S
```

```
S.push(r)
```

```
while (not S.isEmpty()) do
```

```
    u ← S.pop()
```

```
    if (u ≠ null) then
```

```
        visita il nodo u
```

```
        S.push(figlio destro di u)
```

```
        S.push(figlio sinistro di u)
```



# Visita in profondità

---

- In una visita in profondità si prosegue la visita dall'**ultimo nodo** lasciato in **sospeso**
  - tenderemo a **seguire** tutti i **figli sinistri** andando in profondità fino a che non si raggiunge la prima foglia sinistra
- L'ordine di visita dell'albero dell'esempio precedente è **ALERBO**
- Impilando prima il figlio sinistro si ottiene l'**effetto simmetrico**



# Visita in profondità ricorsiva

---

- Esiste una **realizzazione ricorsiva** dell'algoritmo DFS
- La pila **S** non appare esplicitamente nell'algoritmo in quanto è **implicito** nella **ricorsione**



# Visita in profondità

```
algoritmo visitaDFSRicorsiva (nodo r)

if (r = null) then return

visita il nodo r

visitaDFSRicorsiva (figlio sinistro di r)
visitaDFSRicorsiva (figlio destro di r)
```





# Visita in profondità ricorsiva

- Posizionando diversamente l'operazione di visita del nodo  $r$  possiamo ottenere varianti dell'algoritmo in cui l'ordine di visita dei nodi cambia
  - Visita in **preordine**
    - Si visita prima la radice
    - I risultati sull'albero di esempio: **ALERBO**
  - Visita **simmetrica**
    - Si effettua prima la chiamata ricorsiva sul figlio sinistro, poi si visita la radice
    - I risultati sull'albero di esempio: **ELRABO**
  - Visita in **postordine**
    - Si effettuano prima le chiamate ricorsive e infine si visita la radice
    - I risultati sull'albero di esempio: **ERLOBA**



# Visita in ampiezza

---

- Partendo dall'algoritmo di visita generica e rappresentando l'insieme  $S$  mediante il tipo di dato **Coda**
  - otteniamo la **visita in ampiezza** (Breadth-First search
    - **BFS**)



# Coda

---

- Una **coda** (**queue**) è una lista ordinata nella quale tutti gli **inserimenti** avvengono ad un'**estremo** e tutte le **cancellazioni** avvengono all'**estremo opposto**
- Questa particolare disciplina di accesso è chiamata **FIFO** (**First-In-First-Out**)



# Tipo dato Coda

tipo Coda:

dati:

una sequenza *S* di *n* elementi

operazioni:

`isEmpty()` → `result`

restituisce `true` se *S* è vuota, e `false` altrimenti

`enqueue(elem e)`

aggiunge *e* come ultimo elemento di *S*

`dequeue()` → `elem`

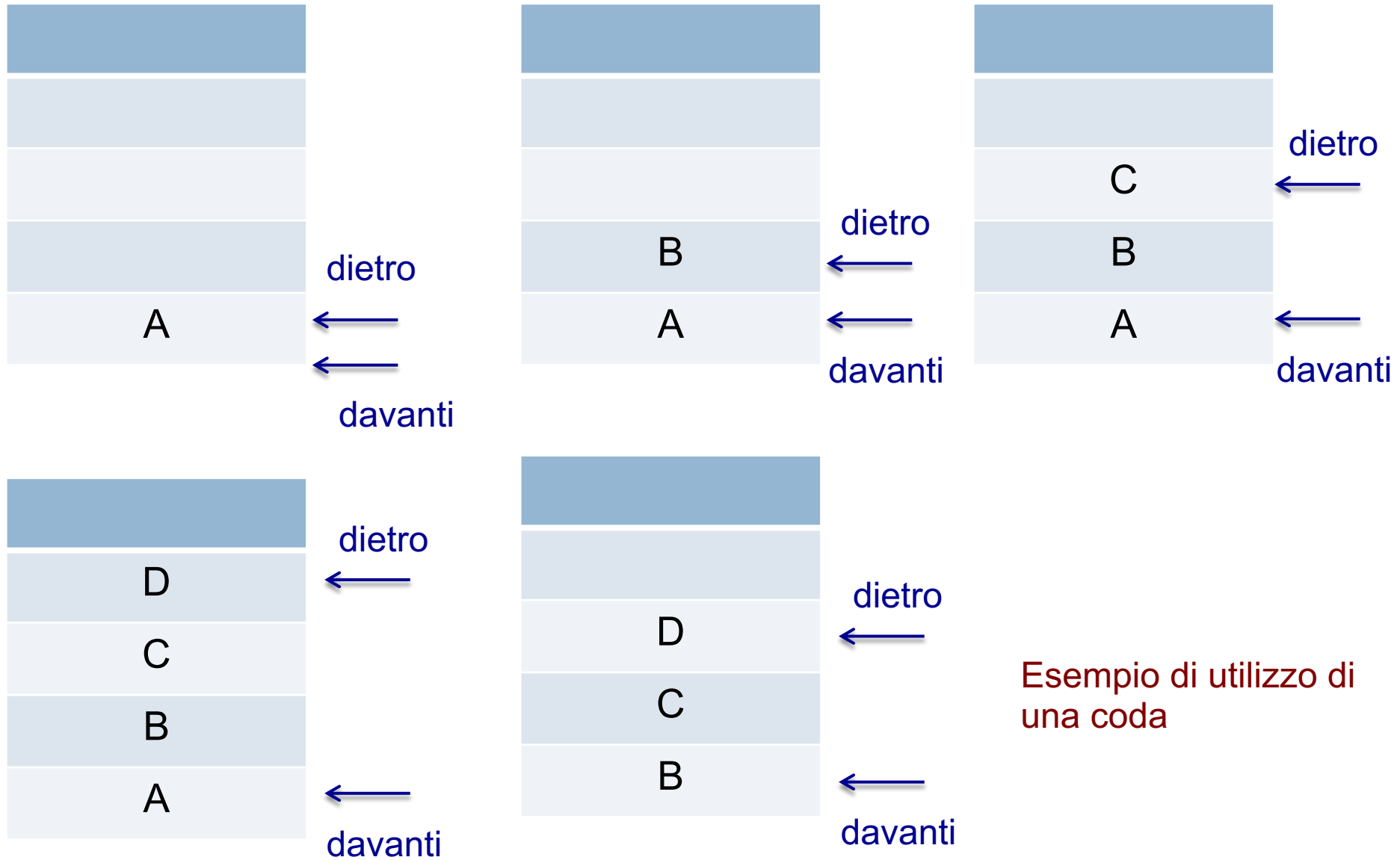
toglie da *S* il primo elemento e lo restituisce

`top()` → `elem`

restituisce il primo elemento di *S* (senza eliminarlo)



# Operazioni sulla coda



Esempio di utilizzo di una coda



# Visita in ampiezza

```
algoritmo visitaBFS (nodo r)
```

```
Coda C
```

```
C.enqueue(r)
```

```
while (not C.isEmpty()) do
```

```
    u ← C.dequeue()
```

```
    if (u ≠ null) then
```

```
        visita il nodo u
```

```
        C.enqueue(figlio sinistro di u)
```

```
        C.enqueue(figlio destro di u)
```



# Visita in ampiezza

---

- La caratteristica principale della visita in ampiezza è che i **nodi vengono visitati per livelli**
  - Si visita prima la radice, poi i figli della radice, poi i figli dei figli, e così via
- I risultati sull'albero di esempio: **ALBERO**

