



Determinante e rango di una matrice

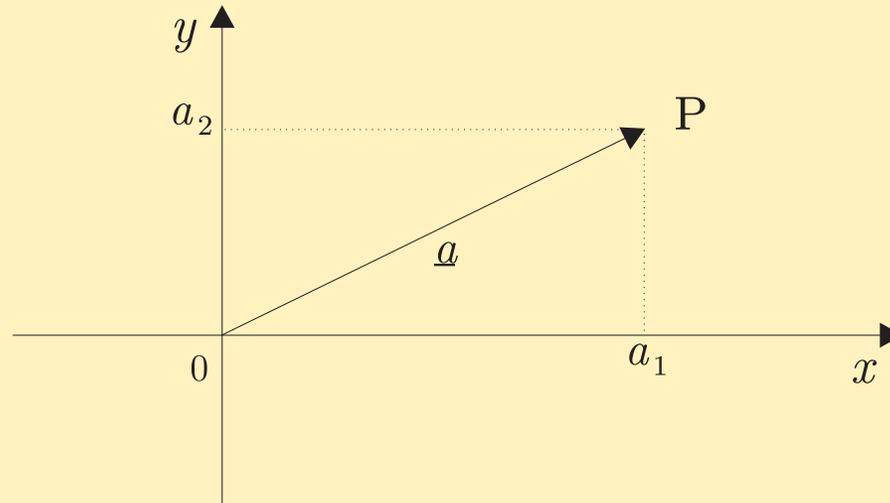


Vettori di \mathcal{R}^n

Un vettore $\underline{a}^T = (a_1 \ a_2)$ identifica il punto P del piano cartesiano di coordinate (a_1, a_2) .

Vettori di \mathcal{R}^n

Un vettore $\underline{a}^T = (a_1 \ a_2)$ identifica il punto P del piano cartesiano di coordinate (a_1, a_2) .

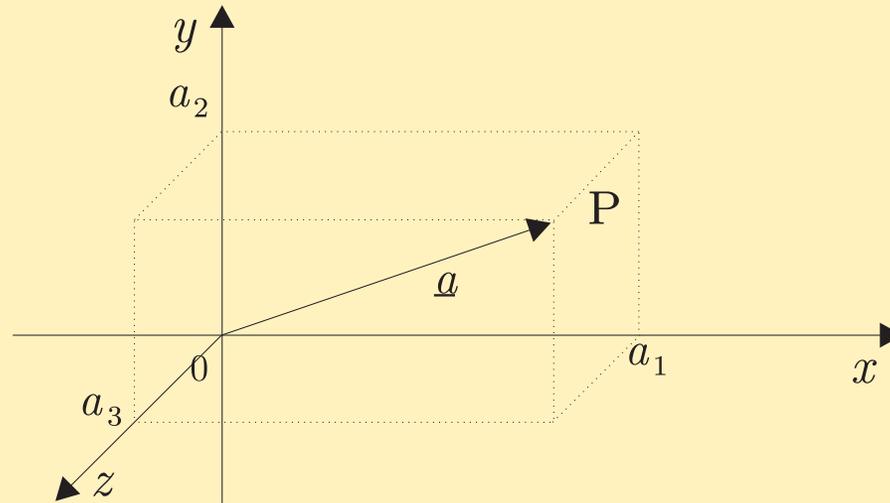


Vettori di \mathcal{R}^n

Un vettore $\underline{a}^T = (a_1 \ a_2 \ a_3)$ identifica il punto P dello spazio tridimensionale di coordinate (a_1, a_2, a_3) .

Vettori di \mathcal{R}^n

Un vettore $\underline{a}^T = (a_1 \ a_2 \ a_3)$ identifica il punto P dello spazio tridimensionale di coordinate (a_1, a_2, a_3) .



Vettori di \mathcal{R}^n

Un vettore $\underline{a}^T = (a_1 \ a_2 \ \cdots \ a_n)$ identifica il punto P dello spazio n -dimensionale di coordinate (a_1, a_2, \dots, a_n) .

Vettori di \mathcal{R}^n

Un vettore $\underline{a}^T = (a_1 \ a_2 \ \cdots \ a_n)$ identifica il punto P dello spazio n -dimensionale di coordinate (a_1, a_2, \dots, a_n) .

Pertanto, indichiamo i vettori come punti di \mathcal{R}^n .

Combinazione lineare di vettori

Assegnati k vettori:

$$\underline{a}_1, \underline{a}_2, \dots, \underline{a}_k \in \mathcal{R}^n$$

Combinazione lineare di vettori

Assegnati k vettori:

$$\underline{a}_1, \underline{a}_2, \dots, \underline{a}_k \in \mathcal{R}^n$$

e k scalari:

$$\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k \in \mathcal{R},$$

Combinazione lineare di vettori

Assegnati k vettori:

$$\underline{a}_1, \underline{a}_2, \dots, \underline{a}_k \in \mathcal{R}^n$$

e k scalari:

$$\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k \in \mathcal{R},$$

si dice **combinazione lineare di** $\underline{a}_i, i = 1, \dots, k$, **mediante gli scalari** $\lambda_i, i = 1, \dots, k$,

Combinazione lineare di vettori

Assegnati k vettori:

$$\underline{a}_1, \underline{a}_2, \dots, \underline{a}_k \in \mathcal{R}^n$$

e k scalari:

$$\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k \in \mathcal{R},$$

si dice **combinazione lineare di $\underline{a}_i, i = 1, \dots, k$, mediante gli scalari $\lambda_i, i = 1, \dots, k$** , il vettore:

$$\underline{b} = \lambda_1 \cdot \underline{a}_1 + \lambda_2 \cdot \underline{a}_2 + \dots + \lambda_k \cdot \underline{a}_k.$$

Esempio

Siano:

$$\underline{a}_1 = (1, 2, 1), \quad \underline{a}_2 = (-1, 0, 3),$$

Esempio

Siano:

$$\underline{a}_1 = (1, 2, 1), \quad \underline{a}_2 = (-1, 0, 3),$$

$$\lambda_1 = 2, \quad \lambda_2 = -3.$$

Esempio

Siano:

$$\underline{a}_1 = (1, 2, 1), \quad \underline{a}_2 = (-1, 0, 3),$$

$$\lambda_1 = 2, \quad \lambda_2 = -3.$$

La combinazione lineare di \underline{a}_1 , \underline{a}_2 mediante gli scalari λ_1 , λ_2 è:

Esempio

Siano:

$$\underline{a}_1 = (1, 2, 1), \quad \underline{a}_2 = (-1, 0, 3),$$

$$\lambda_1 = 2, \quad \lambda_2 = -3.$$

La combinazione lineare di \underline{a}_1 , \underline{a}_2 mediante gli scalari λ_1 , λ_2 è:

$$\underline{b} = 2 \cdot (1, 2, 1) - 3 \cdot (-1, 0, 3)$$

Esempio

Siano:

$$\underline{a}_1 = (1, 2, 1), \quad \underline{a}_2 = (-1, 0, 3),$$

$$\lambda_1 = 2, \quad \lambda_2 = -3.$$

La combinazione lineare di \underline{a}_1 , \underline{a}_2 mediante gli scalari λ_1 , λ_2 è:

$$\underline{b} = 2 \cdot (1, 2, 1) - 3 \cdot (-1, 0, 3) = (2, 4, 2) + (3, 0, -9)$$

Esempio

Siano:

$$\underline{a}_1 = (1, 2, 1), \quad \underline{a}_2 = (-1, 0, 3),$$

$$\lambda_1 = 2, \quad \lambda_2 = -3.$$

La combinazione lineare di \underline{a}_1 , \underline{a}_2 mediante gli scalari λ_1 , λ_2 è:

$$\underline{b} = 2 \cdot (1, 2, 1) - 3 \cdot (-1, 0, 3) = (2, 4, 2) + (3, 0, -9) = (5, 4, -7).$$

Vettori linearmente dipendenti

k vettori

$$\underline{a}_1, \underline{a}_2, \dots, \underline{a}_k \in \mathcal{R}^n,$$

Vettori linearmente dipendenti

k vettori

$$\underline{a}_1, \underline{a}_2, \dots, \underline{a}_k \in \mathcal{R}^n,$$

si dicono **linearmente dipendenti** se esiste una loro combinazione lineare

Vettori linearmente dipendenti

k vettori

$$\underline{a}_1, \underline{a}_2, \dots, \underline{a}_k \in \mathcal{R}^n,$$

si dicono **linearmente dipendenti** se esiste una loro combinazione lineare che esprime il **vettore nullo** ottenuta mediante coefficienti non tutti nulli.

Esempio

Verifichiamo se i vettori di \mathcal{R}^4 :

$$\underline{a}_1 = (3, 6, -3, 9), \quad \underline{a}_2 = (2, 4, -2, 6)$$

sono linearmente dipendenti.

Esempio

Verifichiamo se i vettori di \mathcal{R}^4 :

$$\underline{a}_1 = (3, 6, -3, 9), \quad \underline{a}_2 = (2, 4, -2, 6)$$

sono linearmente dipendenti.

Osserviamo che:

$$-2 \cdot (3, 6, -3, 9) + 3 \cdot (2, 4, -2, 6)$$

Esempio

Verifichiamo se i vettori di \mathcal{R}^4 :

$$\underline{a}_1 = (3, 6, -3, 9), \quad \underline{a}_2 = (2, 4, -2, 6)$$

sono linearmente dipendenti.

Osserviamo che:

$$-2 \cdot (3, 6, -3, 9) + 3 \cdot (2, 4, -2, 6) = (-6+6, -12+12, 6-6, 1-8) = (0, 0, 0, 0)$$

Esempio

Verifichiamo se i vettori di \mathcal{R}^4 :

$$\underline{a}_1 = (3, 6, -3, 9), \quad \underline{a}_2 = (2, 4, -2, 6)$$

sono linearmente dipendenti.

Osserviamo che:

$$-2 \cdot (3, 6, -3, 9) + 3 \cdot (2, 4, -2, 6) = (-6+6, -12+12, 6-6, 1-8) = (0, 0, 0, 0)$$

quindi \underline{a}_1 e \underline{a}_2 sono linearmente dipendenti.

Osservazione

Nell'esempio precedente abbiamo visto che:

$$-2 \cdot (3, 6, -3, 9) + 3 \cdot (2, 4, -2, 6) = (0, 0, 0, 0)$$

Osservazione

Nell'esempio precedente abbiamo visto che:

$$-2 \cdot (3, 6, -3, 9) + 3 \cdot (2, 4, -2, 6) = (0, 0, 0, 0)$$



$$-2\underline{a}_1 + 3\underline{a}_2 = \underline{0}.$$

Osservazione

Nell'esempio precedente abbiamo visto che:

$$-2 \cdot (3, 6, -3, 9) + 3 \cdot (2, 4, -2, 6) = (0, 0, 0, 0)$$



$$-2\underline{a}_1 + 3\underline{a}_2 = \underline{0}.$$

Segue:

$$\underline{a}_1 = \frac{3}{2} \underline{a}_2,$$

Osservazione

Nell'esempio precedente abbiamo visto che:

$$-2 \cdot (3, 6, -3, 9) + 3 \cdot (2, 4, -2, 6) = (0, 0, 0, 0)$$



$$-2\underline{a}_1 + 3\underline{a}_2 = \underline{0}.$$

Segue:

$$\underline{a}_1 = \frac{3}{2} \underline{a}_2, \Leftrightarrow \underline{a}_2 = \frac{2}{3} \underline{a}_1.$$

Osservazione

Nell'esempio precedente abbiamo visto che:

$$-2 \cdot (3, 6, -3, 9) + 3 \cdot (2, 4, -2, 6) = (0, 0, 0, 0)$$



$$-2\underline{a}_1 + 3\underline{a}_2 = \underline{0}.$$

Segue:

$$\underline{a}_1 = \frac{3}{2} \underline{a}_2, \Leftrightarrow \underline{a}_2 = \frac{2}{3} \underline{a}_1.$$

In generale, se k vettori sono linearmente dipendenti allora **i vettori corrispondenti ai coefficienti non nulli della combinazione lineare si possono esprimere in funzione degli altri.**

Vettori linearmente indipendenti

k vettori

$$\underline{a}_1, \underline{a}_2, \dots, \underline{a}_k \in \mathcal{R}^n,$$

si dicono **linearmente indipendenti**

Vettori linearmente indipendenti

k vettori

$$\underline{a}_1, \underline{a}_2, \dots, \underline{a}_k \in \mathcal{R}^n,$$

si dicono **linearmente indipendenti** se non sono linearmente dipendenti

Vettori linearmente indipendenti

k vettori

$$\underline{a}_1, \underline{a}_2, \dots, \underline{a}_k \in \mathcal{R}^n,$$

si dicono **linearmente indipendenti** se non sono linearmente dipendenti



l'unica loro combinazione lineare che esprime il vettore nullo è quella ottenuta mediante coefficienti tutti nulli.

Vettori linearmente indipendenti

k vettori

$$\underline{a}_1, \underline{a}_2, \dots, \underline{a}_k \in \mathcal{R}^n,$$

si dicono **linearmente indipendenti** se non sono linearmente dipendenti



l'unica loro combinazione lineare che esprime il vettore nullo è quella ottenuta mediante coefficienti tutti nulli.

$$\lambda_1 \cdot \underline{a}_1 + \lambda_2 \cdot \underline{a}_2 + \dots + \lambda_k \cdot \underline{a}_k = \underline{0} \iff \lambda_i = 0, \forall i.$$

Osservazioni

Se k vettori di \mathcal{R}^n sono linearmente indipendenti, allora nessuno di loro può essere espresso come combinazione lineare degli altri.

Osservazioni

Se k vettori di \mathcal{R}^n sono linearmente indipendenti, allora nessuno di loro può essere espresso come combinazione lineare degli altri.

Assegnati k vettori di \mathcal{R}^n , se $k > n$, allora i vettori sono necessariamente linearmente dipendenti.

Determinante di una matrice

Ad ogni matrice **quadrata** A di ordine n si può associare un numero, detto **determinante** di A ,

Determinante di una matrice

Ad ogni matrice **quadrata** A di ordine n si può associare un numero, detto **determinante** di A , indicato con il simbolo $\det(A)$.

Determinante di una matrice

Ad ogni matrice **quadrata** A di ordine n si può associare un numero, detto **determinante** di A , indicato con il simbolo $\det(A)$.

Se $n = 1$, $A = [a_{11}]$, allora:

$$\det(A) = a_{11};$$

Determinante di una matrice

Ad ogni matrice **quadrata** A di ordine n si può associare un numero, detto **determinante** di A , indicato con il simbolo $\det(A)$.

Se $n = 1$, $A = [a_{11}]$, allora:

$$\det(A) = a_{11};$$

Se $n > 1$:

Determinante di una matrice

Ad ogni matrice **quadrata** A di ordine n si può associare un numero, detto **determinante** di A , indicato con il simbolo $\det(A)$.

Se $n = 1$, $A = [a_{11}]$, allora:

$$\det(A) = a_{11};$$

Se $n > 1$:

$$\det(A) = \sum_{j=1}^n a_{1j} (-1)^{1+j} A_{1j}$$

Determinante di una matrice

Ad ogni matrice **quadrata** A di ordine n si può associare un numero, detto **determinante** di A , indicato con il simbolo $\det(A)$.

Se $n = 1$, $A = [a_{11}]$, allora:

$$\det(A) = a_{11};$$

Se $n > 1$:

$$\det(A) = \sum_{j=1}^n a_{1j} (-1)^{1+j} A_{1j}$$

dove A_{1j} è il determinante della sottomatrice di A ottenuta **eliminando la** 1 riga e la j -esima colonna **dalla matrice** A .

Esempio

Consideriamo la matrice:

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Esempio

Consideriamo la matrice:

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Si ha:

■ $A_{11} =$

Esempio

Consideriamo la matrice:

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Si ha:

- $A_{11} = 0;$

Esempio

Consideriamo la matrice:

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Si ha:

- $A_{11} = 0;$
- $A_{12} =$

Esempio

Consideriamo la matrice:

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Si ha:

- $A_{11} = 0;$
- $A_{12} = -1.$

Esempio

Consideriamo la matrice:

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Si ha:

- $A_{11} = 0$;
- $A_{12} = -1$.

Quindi:

$$\det(B) = a_{11}(-1)^{1+1}A_{11} + a_{12}(-1)^{1+2}A_{12} =$$

Esempio

Consideriamo la matrice:

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Si ha:

- $A_{11} = 0$;
- $A_{12} = -1$.

Quindi:

$$\det(B) = a_{11}(-1)^{1+1}A_{11} + a_{12}(-1)^{1+2}A_{12} = 1 \cdot 0 - 3 \cdot (-1) = 3.$$

Esempio

In generale, se $n = 2$:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$$

Esempio

In generale, se $n = 2$:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$$

si ha:

■ $A_{11} =$

Esempio

In generale, se $n = 2$:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$$

si ha:

- $A_{11} = a_{22}$;

Esempio

In generale, se $n = 2$:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$$

si ha:

- $A_{11} = a_{22}$;
- $A_{12} =$

Esempio

In generale, se $n = 2$:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$$

si ha:

- $A_{11} = a_{22}$;
- $A_{12} = a_{21}$.

Esempio

In generale, se $n = 2$:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$$

si ha:

- $A_{11} = a_{22}$;
- $A_{12} = a_{21}$.

Quindi:

$$\det(A) = a_{11}(-1)^{1+1}A_{11} + a_{12}(-1)^{1+2}A_{12} =$$

Esempio

In generale, se $n = 2$:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$$

si ha:

- $A_{11} = a_{22}$;
- $A_{12} = a_{21}$.

Quindi:

$$\det(A) = a_{11}(-1)^{1+1}A_{11} + a_{12}(-1)^{1+2}A_{12} = a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}.$$

Esempio

Consideriamo la matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 2 & 4 & 6 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Esempio

Consideriamo la matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 2 & 4 & 6 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Si ha:

$$A_{11} = \det \begin{pmatrix} 4 & 6 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = 4$$

Esempio

Consideriamo la matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 2 & 4 & 6 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Si ha:

$$A_{11} = \det \begin{pmatrix} 4 & 6 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = 4, \quad A_{12} = \det \begin{pmatrix} 2 & 6 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = -4$$

Esempio

Consideriamo la matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 2 & 4 & 6 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Si ha:

$$A_{11} = \det \begin{pmatrix} 4 & 6 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = 4, \quad A_{12} = \det \begin{pmatrix} 2 & 6 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = -4, \quad A_{13} = \det \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Esempio

Consideriamo la matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 2 & 4 & 6 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Si ha:

$$A_{11} = \det \begin{pmatrix} 4 & 6 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = 4, \quad A_{12} = \det \begin{pmatrix} 2 & 6 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = -4, \quad A_{13} = \det \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Quindi:

$$\begin{aligned} \det(A) &= a_{11}(-1)^{1+1}A_{11} + a_{12}(-1)^{1+2}A_{12} + a_{13}(-1)^{1+3}A_{13} \\ &= \end{aligned}$$

Esempio

Consideriamo la matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 2 & 4 & 6 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Si ha:

$$A_{11} = \det \begin{pmatrix} 4 & 6 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = 4, \quad A_{12} = \det \begin{pmatrix} 2 & 6 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = -4, \quad A_{13} = \det \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Quindi:

$$\begin{aligned} \det(A) &= a_{11}(-1)^{1+1}A_{11} + a_{12}(-1)^{1+2}A_{12} + a_{13}(-1)^{1+3}A_{13} \\ &= 1 \cdot 4 - 3 \cdot (-4) + 5 \cdot (-4) \end{aligned}$$

Esempio

Consideriamo la matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 2 & 4 & 6 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Si ha:

$$A_{11} = \det \begin{pmatrix} 4 & 6 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = 4, \quad A_{12} = \det \begin{pmatrix} 2 & 6 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = -4, \quad A_{13} = \det \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Quindi:

$$\begin{aligned} \det(A) &= a_{11}(-1)^{1+1}A_{11} + a_{12}(-1)^{1+2}A_{12} + a_{13}(-1)^{1+3}A_{13} \\ &= 1 \cdot 4 - 3 \cdot (-4) + 5 \cdot (-4) = 4 + 12 - 20 = -4 \end{aligned}$$

Proprietà del determinante

Data una matrice quadrata A :

Proprietà del determinante

Data una matrice quadrata A :

1. Se B è ottenuta scambiando due righe (due colonne) di A ,
 $\det(B) = -\det(A)$.

Proprietà del determinante

Data una matrice quadrata A :

1. Se B è ottenuta scambiando due righe (due colonne) di A ,
 $\det(B) = -\det(A)$.
2. Se B è ottenuta moltiplicando tutti gli elementi di una riga (colonna) di A per una costante $\lambda \in \mathcal{R}$, si ha: $\det(B) = \lambda \cdot \det(A)$.

Proprietà del determinante

Data una matrice quadrata A :

1. Se B è ottenuta scambiando due righe (due colonne) di A ,
 $\det(B) = -\det(A)$.
2. Se B è ottenuta moltiplicando tutti gli elementi di una riga (colonna) di A per una costante $\lambda \in \mathcal{R}$, si ha: $\det(B) = \lambda \cdot \det(A)$.
3. Se una riga (colonna) è combinazione lineare di altre righe (colonne), il determinante di A è nullo.

Proprietà del determinante

Data una matrice quadrata A :

1. Se B è ottenuta scambiando due righe (due colonne) di A ,
 $\det(B) = -\det(A)$.
2. Se B è ottenuta moltiplicando tutti gli elementi di una riga (colonna) di A per una costante $\lambda \in \mathcal{R}$, si ha: $\det(B) = \lambda \cdot \det(A)$.
3. Se una riga (colonna) è combinazione lineare di altre righe (colonne), il determinante di A è nullo. In particolare, se due righe (colonne) di A sono proporzionali, il determinante di A è nullo.

Proprietà del determinante

Data una matrice quadrata A :

1. Se B è ottenuta scambiando due righe (due colonne) di A ,
 $\det(B) = -\det(A)$.
2. Se B è ottenuta moltiplicando tutti gli elementi di una riga (colonna) di A per una costante $\lambda \in \mathcal{R}$, si ha: $\det(B) = \lambda \cdot \det(A)$.
3. Se una riga (colonna) è combinazione lineare di altre righe (colonne), il determinante di A è nullo. In particolare, se due righe (colonne) di A sono proporzionali, il determinante di A è nullo.
4. $\det(A^T) = \det(A)$.

Proprietà del determinante

Data una matrice quadrata A :

1. Se B è ottenuta scambiando due righe (due colonne) di A ,
 $\det(B) = -\det(A)$.
2. Se B è ottenuta moltiplicando tutti gli elementi di una riga (colonna) di A per una costante $\lambda \in \mathcal{R}$, si ha: $\det(B) = \lambda \cdot \det(A)$.
3. Se una riga (colonna) è combinazione lineare di altre righe (colonne), il determinante di A è nullo. In particolare, se due righe (colonne) di A sono proporzionali, il determinante di A è nullo.
4. $\det(A^T) = \det(A)$.
5. Se B è ottenuta sommando ad una riga (colonna) di A un'altra riga (colonna) di A , eventualmente moltiplicata per uno scalare.

Proprietà del determinante

Data una matrice quadrata A :

1. Se B è ottenuta scambiando due righe (due colonne) di A ,
 $\det(B) = -\det(A)$.
2. Se B è ottenuta moltiplicando tutti gli elementi di una riga (colonna) di A per una costante $\lambda \in \mathcal{R}$, si ha: $\det(B) = \lambda \cdot \det(A)$.
3. Se una riga (colonna) è combinazione lineare di altre righe (colonne), il determinante di A è nullo. In particolare, se due righe (colonne) di A sono proporzionali, il determinante di A è nullo.
4. $\det(A^T) = \det(A)$.
5. Se B è ottenuta sommando ad una riga (colonna) di A un'altra riga (colonna) di A , eventualmente moltiplicata per uno scalare.
 $\det(B) = \det(A)$.

Determinante di matrici diagonali e triangolari

Se una matrice quadrata A è diagonale, triangolare superiore o triangolare inferiore, allora il suo determinante è dato dal prodotto degli elementi diagonali.

Determinante di matrici diagonali e triangolari

Se una matrice quadrata A è diagonale, triangolare superiore o triangolare inferiore, allora il suo determinante è dato dal prodotto degli elementi diagonali.

Sia, ad esempio:

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ -1 & -3 & 1 \end{pmatrix}$$

Determinante di matrici diagonali e triangolari

Se una matrice quadrata A è diagonale, triangolare superiore o triangolare inferiore, allora il suo determinante è dato dal prodotto degli elementi diagonali.

Sia, ad esempio:

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ -1 & -3 & 1 \end{pmatrix}$$

Si ha:

$$\det(A) = 3 \cdot \det \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ -3 & 1 \end{pmatrix} - 0 \cdot \det \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} + 0 \cdot \det \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ -1 & -3 \end{pmatrix}$$

Determinante di matrici diagonali e triangolari

Se una matrice quadrata A è diagonale, triangolare superiore o triangolare inferiore, allora il suo determinante è dato dal prodotto degli elementi diagonali.

Sia, ad esempio:

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ -1 & -3 & 1 \end{pmatrix}$$

Si ha:

$$\begin{aligned} \det(A) &= 3 \cdot \det \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ -3 & 1 \end{pmatrix} - 0 \cdot \det \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} + 0 \cdot \det \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ -1 & -3 \end{pmatrix} \\ &= 3 \cdot (2 \cdot 1 - 0 \cdot (-3)) \end{aligned}$$

Determinante di matrici diagonali e triangolari

Se una matrice quadrata A è diagonale, triangolare superiore o triangolare inferiore, allora il suo determinante è dato dal prodotto degli elementi diagonali.

Sia, ad esempio:

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ -1 & -3 & 1 \end{pmatrix}$$

Si ha:

$$\begin{aligned} \det(A) &= 3 \cdot \det \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ -3 & 1 \end{pmatrix} - 0 \cdot \det \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} + 0 \cdot \det \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ -1 & -3 \end{pmatrix} \\ &= 3 \cdot (2 \cdot 1 - 0 \cdot (-3)) = 3 \cdot 2 \cdot 1 = 6 \end{aligned}$$

Minori di una matrice

Sia A una matrice di dimensione $m \times n$:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

Minori di una matrice

Sia A una matrice di dimensione $m \times n$:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

Si dice **minore di** di A **di ordine** k il determinante di una **sottomatrice quadrata di ordine** k estratta da A .

Minori di una matrice

Sia A una matrice di dimensione $m \times n$:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

Si dice **minore di** di A **di ordine** k il determinante di una **sottomatrice quadrata di ordine** k estratta da A .

L'ordine massimo dei minori di una matrice di dimensione $m \times n$ è $\min\{m, n\}$.

Minori di una matrice

Sia A una matrice di dimensione $m \times n$:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

Si dice **minore di** di A **di ordine** k il determinante di una **sottomatrice quadrata di ordine** k estratta da A .

L'ordine massimo dei minori di una matrice di dimensione $m \times n$ è $\min\{m, n\}$.

Una matrice quadrata di ordine n ha un unico minore di ordine n , dato dal suo determinante.

Esempio

Calcoliamo i minori della matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 8 & 2 \\ 1 & 12 & 3 \end{pmatrix}$$

Esempio

Calcoliamo i minori della matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 8 & 2 \\ 1 & 12 & 3 \end{pmatrix}$$

La matrice ha

- 6 minori di ordine 1:

Esempio

Calcoliamo i minori della matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 8 & 2 \\ 1 & 12 & 3 \end{pmatrix}$$

La matrice ha

- 6 minori di ordine 1:

$$\det(0) = 0, \det(8) = 8, \dots, \det(3) = 3$$

Esempio

Calcoliamo i minori della matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 8 & 2 \\ 1 & 12 & 3 \end{pmatrix}$$

La matrice ha

- 6 minori di ordine 1:

$$\det(0) = 0, \det(8) = 8, \dots, \det(3) = 3$$

- 3 minori di ordine 2:

Esempio

Calcoliamo i minori della matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 8 & 2 \\ 1 & 12 & 3 \end{pmatrix}$$

La matrice ha

- 6 minori di ordine 1:

$$\det(0) = 0, \det(8) = 8, \dots, \det(3) = 3$$

- 3 minori di ordine 2:

$$\det \begin{pmatrix} 0 & 8 \\ 1 & 12 \end{pmatrix} = -8,$$

Esempio

Calcoliamo i minori della matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 8 & 2 \\ 1 & 12 & 3 \end{pmatrix}$$

La matrice ha

- 6 minori di ordine 1:

$$\det(0) = 0, \det(8) = 8, \dots, \det(3) = 3$$

- 3 minori di ordine 2:

$$\det \begin{pmatrix} 0 & 8 \\ 1 & 12 \end{pmatrix} = -8, \det \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} = -2,$$

Esempio

Calcoliamo i minori della matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 8 & 2 \\ 1 & 12 & 3 \end{pmatrix}$$

La matrice ha

- 6 minori di ordine 1:

$$\det(0) = 0, \det(8) = 8, \dots, \det(3) = 3$$

- 3 minori di ordine 2:

$$\det \begin{pmatrix} 0 & 8 \\ 1 & 12 \end{pmatrix} = -8, \det \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} = -2, \det \begin{pmatrix} 8 & 2 \\ 12 & 3 \end{pmatrix} = 0$$

Esempio

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & -1 & 3 \\ 3 & 1 & 5 \end{pmatrix}$$

Esempio

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & -1 & 3 \\ 3 & 1 & 5 \end{pmatrix}$$

La matrice ha

- 9 minori di ordine 1:

$$\det(1) = 1, \det(2) = 2, \det(1) = 1, \dots$$

Esempio

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & -1 & 3 \\ 3 & 1 & 5 \end{pmatrix}$$

La matrice ha

- 9 minori di ordine 1:

$$\det(1) = 1, \det(2) = 2, \det(1) = 1, \dots$$

- 9 minori di ordine 2:

Esempio

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & -1 & 3 \\ 3 & 1 & 5 \end{pmatrix}$$

La matrice ha

- 9 minori di ordine 1:

$$\det(1) = 1, \det(2) = 2, \det(1) = 1, \dots$$

- 9 minori di ordine 2:

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} = -5,$$

Esempio

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & -1 & 3 \\ 3 & 1 & 5 \end{pmatrix}$$

La matrice ha

- 9 minori di ordine 1:

$$\det(1) = 1, \det(2) = 2, \det(1) = 1, \dots$$

- 9 minori di ordine 2:

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} = -5, \det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 3 \end{pmatrix} = 1,$$

Esempio

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & -1 & 3 \\ 3 & 1 & 5 \end{pmatrix}$$

La matrice ha

- 9 minori di ordine 1:

$$\det(1) = 1, \det(2) = 2, \det(1) = 1, \dots$$

- 9 minori di ordine 2:

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} = -5, \det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 3 \end{pmatrix} = 1, \det \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 3 \end{pmatrix} = 7, \dots$$

Esempio

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & -1 & 3 \\ 3 & 1 & 5 \end{pmatrix}$$

La matrice ha

- 9 minori di ordine 1:

$$\det(1) = 1, \det(2) = 2, \det(1) = 1, \dots$$

- 9 minori di ordine 2:

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} = -5, \det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 3 \end{pmatrix} = 1, \det \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 3 \end{pmatrix} = 7, \dots$$

- 1 minore di ordine 3: $\det(A) = -5$

Rango di una matrice

Sia A una matrice di dimensione $m \times n$.

Rango di una matrice

Sia A una matrice di dimensione $m \times n$. Si dice **rango** o **caratteristica** di A $r(A)$,

Rango di una matrice

Sia A una matrice di dimensione $m \times n$. Si dice **rango** o **caratteristica** di A $r(A)$, il massimo numero di vettori colonna (o riga) di A linearmente indipendenti.

Rango di una matrice

Sia A una matrice di dimensione $m \times n$. Si dice **rango** o **caratteristica** di A $r(A)$, il massimo numero di vettori colonna (o riga) di A linearmente indipendenti. **Esso corrisponde all'ordine massimo dei minori di A diversi da zero.**

Rango di una matrice

Sia A una matrice di dimensione $m \times n$. Si dice **rango** o **caratteristica** di A $r(A)$, il massimo numero di vettori colonna (o riga) di A linearmente indipendenti. **Esso corrisponde all'ordine massimo dei minori di A diversi da zero.**

Se $r(A) = k$:

1. esiste un minore di ordine k diverso da zero;

Rango di una matrice

Sia A una matrice di dimensione $m \times n$. Si dice **rango** o **caratteristica** di A $r(A)$, il massimo numero di vettori colonna (o riga) di A linearmente indipendenti. **Esso corrisponde all'ordine massimo dei minori di A diversi da zero.**

Se $r(A) = k$:

1. esiste un minore di ordine k diverso da zero;
2. ogni minore di A di ordine $k + 1$ è nullo.

Esempio

Calcoliamo il rango della matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 2 & 2 & 3 \\ 3 & 1 & 4 \end{pmatrix}.$$

Esempio

Calcoliamo il rango della matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 2 & 2 & 3 \\ 3 & 1 & 4 \end{pmatrix}.$$

$$\det(A) = 8,$$

Esempio

Calcoliamo il rango della matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 2 & 2 & 3 \\ 3 & 1 & 4 \end{pmatrix}.$$

$$\det(A) = 8,$$

quindi $r(A)=3$.

Esempio

Calcoliamo il rango della matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 2 & 2 & 3 \\ 4 & 4 & 4 \end{pmatrix}.$$

Esempio

Calcoliamo il rango della matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 2 & 2 & 3 \\ 4 & 4 & 4 \end{pmatrix}.$$

$$\det(A) = 0,$$

Esempio

Calcoliamo il rango della matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 2 & 2 & 3 \\ 4 & 4 & 4 \end{pmatrix}.$$

$$\det(A) = 0,$$

questo implica $r(A) < 3$.

Esempio

Calcoliamo il rango della matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 2 & 2 & 3 \\ 4 & 4 & 4 \end{pmatrix}.$$

$$\det(A) = 0,$$

questo implica $r(A) < 3$.

$$\det \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 2 & 3 \end{pmatrix} = 4.$$

Esempio

Calcoliamo il rango della matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 2 & 2 & 3 \\ 4 & 4 & 4 \end{pmatrix}.$$

$$\det(A) = 0,$$

questo implica $r(A) < 3$.

$$\det \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 2 & 3 \end{pmatrix} = 4.$$

Quindi $r(A) = 2$.

Esempio

Calcoliamo il rango della matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 8 & 2 \\ 1 & 12 & 3 \end{pmatrix}$$

Esempio

Calcoliamo il rango della matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 8 & 2 \\ 1 & 12 & 3 \end{pmatrix}$$

$$\det \begin{pmatrix} 0 & 8 \\ 1 & 12 \end{pmatrix} = -8,$$

Esempio

Calcoliamo il rango della matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 8 & 2 \\ 1 & 12 & 3 \end{pmatrix}$$

$$\det \begin{pmatrix} 0 & 8 \\ 1 & 12 \end{pmatrix} = -8,$$

quindi $r(A) = 2$.

Osservazione

Per verificare se k vettori sono linearmente indipendenti,

Osservazione

Per verificare se k vettori sono linearmente indipendenti, basta considerare la matrice formata dai vettori e controllare se la matrice ha rango k .

Osservazione

Per verificare se k vettori sono linearmente indipendenti, basta considerare la matrice formata dai vettori e controllare se la matrice ha rango k .

In particolare, n vettori di \mathcal{R}^n sono linearmente indipendenti se la matrice A di ordine n formata da essi ha determinante diverso da zero.

Esempio

Verifichiamo se i vettori:

$$\underline{a}_1 = (2 \ 2 \ 1), \quad \underline{a}_2 = (1 \ 2 \ 3), \quad \underline{a}_3 = (3 \ 2 \ 1),$$

sono linearmente indipendenti.

Esempio

Verifichiamo se i vettori:

$$\underline{a}_1 = (2 \ 2 \ 1), \quad \underline{a}_2 = (1 \ 2 \ 3), \quad \underline{a}_3 = (3 \ 2 \ 1),$$

sono linearmente indipendenti.

Calcoliamo il rango della matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix}.$$

Esempio

Verifichiamo se i vettori:

$$\underline{a}_1 = (2 \ 2 \ 1), \quad \underline{a}_2 = (1 \ 2 \ 3), \quad \underline{a}_3 = (3 \ 2 \ 1),$$

sono linearmente indipendenti.

Calcoliamo il rango della matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix}.$$

$$\det(A) = 4,$$

Esempio

Verifichiamo se i vettori:

$$\underline{a}_1 = (2 \ 2 \ 1), \quad \underline{a}_2 = (1 \ 2 \ 3), \quad \underline{a}_3 = (3 \ 2 \ 1),$$

sono linearmente indipendenti.

Calcoliamo il rango della matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix}.$$

$$\det(A) = 4,$$



$$r(A) = 3$$

Esempio

Verifichiamo se i vettori:

$$\underline{a}_1 = (2 \ 2 \ 1), \quad \underline{a}_2 = (1 \ 2 \ 3), \quad \underline{a}_3 = (3 \ 2 \ 1),$$

sono linearmente indipendenti.

Calcoliamo il rango della matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix}.$$

$$\det(A) = 4,$$



$r(A)=3 \Rightarrow$ i vettori sono linearmente indipendenti.

Teorema di Rouchè-Capelli

Il sistema $A\underline{x} = \underline{b}$ è **compatibile**

Teorema di Rouchè-Capelli

Il sistema $A\underline{x} = \underline{b}$ è **compatibile** $\Leftrightarrow r(A) = r(A_b)$.

Esempio

$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 1 \\ x_1 + x_2 = 2 \\ x_1 - x_2 = 3 \end{cases}$$

Esempio

$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 1 \\ x_1 + x_2 = 2 \\ x_1 - x_2 = 3 \end{cases}$$

La matrice A del sistema ha dimensione 3×2

Esempio

$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 1 \\ x_1 + x_2 = 2 \\ x_1 - x_2 = 3 \end{cases}$$

La matrice A del sistema ha dimensione $3 \times 2 \Rightarrow r(A) \leq 2$.

Esempio

$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 1 \\ x_1 + x_2 = 2 \\ x_1 - x_2 = 3 \end{cases}$$

La matrice A del sistema ha dimensione $3 \times 2 \Rightarrow r(A) \leq 2$.
La matrice completa A_b è di ordine 3.

Esempio

$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 1 \\ x_1 + x_2 = 2 \\ x_1 - x_2 = 3 \end{cases}$$

La matrice A del sistema ha dimensione $3 \times 2 \Rightarrow r(A) \leq 2$.
La matrice completa A_b è di ordine 3.

$$\det(A_b) = 2$$

Esempio

$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 1 \\ x_1 + x_2 = 2 \\ x_1 - x_2 = 3 \end{cases}$$

La matrice A del sistema ha dimensione $3 \times 2 \Rightarrow r(A) \leq 2$.
La matrice completa A_b è di ordine 3.

$$\det(A_b) = 2$$



$$r(A_b) = 3$$

Esempio

$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 1 \\ x_1 + x_2 = 2 \\ x_1 - x_2 = 3 \end{cases}$$

La matrice A del sistema ha dimensione $3 \times 2 \Rightarrow r(A) \leq 2$.
La matrice completa A_b è di ordine 3.

$$\det(A_b) = 2$$



$r(A_b) = 3 \Rightarrow$ il sistema è **incompatibile**.

Esempio

$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 1 \\ 2x_1 + 2x_2 = 2 \\ x_1 - x_2 = 3 \end{cases}$$

Esempio

$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 1 \\ 2x_1 + 2x_2 = 2 \\ x_1 - x_2 = 3 \end{cases}$$

La matrice A del sistema ha dimensione $3 \times 2 \Rightarrow r(A) \leq 2$.

Esempio

$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 1 \\ 2x_1 + 2x_2 = 2 \\ x_1 - x_2 = 3 \end{cases}$$

La matrice A del sistema ha dimensione $3 \times 2 \Rightarrow r(A) \leq 2$.
La matrice completa A_b è di ordine 3.

Esempio

$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 1 \\ 2x_1 + 2x_2 = 2 \\ x_1 - x_2 = 3 \end{cases}$$

La matrice A del sistema ha dimensione $3 \times 2 \Rightarrow r(A) \leq 2$.
La matrice completa A_b è di ordine 3.

$$\det(A_b) = 0$$

Esempio

$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 1 \\ 2x_1 + 2x_2 = 2 \\ x_1 - x_2 = 3 \end{cases}$$

La matrice A del sistema ha dimensione $3 \times 2 \Rightarrow r(A) \leq 2$.
La matrice completa A_b è di ordine 3.

$$\det(A_b) = 0$$

\Downarrow

$$r(A_b) < 3$$

Esempio

$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 1 \\ 2x_1 + 2x_2 = 2 \\ x_1 - x_2 = 3 \end{cases}$$

La matrice A del sistema ha dimensione $3 \times 2 \Rightarrow r(A) \leq 2$.
La matrice completa A_b è di ordine 3.

$$\det(A_b) = 0$$

\Downarrow

$$r(A_b) < 3$$

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} = -2$$

Esempio

$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 1 \\ 2x_1 + 2x_2 = 2 \\ x_1 - x_2 = 3 \end{cases}$$

La matrice A del sistema ha dimensione $3 \times 2 \Rightarrow r(A) \leq 2$.
La matrice completa A_b è di ordine 3.

$$\det(A_b) = 0$$



$$r(A_b) < 3$$

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} = -2$$



$$r(A) = r(A_b) = 2$$

Esempio

$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 1 \\ 2x_1 + 2x_2 = 2 \\ x_1 - x_2 = 3 \end{cases}$$

La matrice A del sistema ha dimensione $3 \times 2 \Rightarrow r(A) \leq 2$.
La matrice completa A_b è di ordine 3.

$$\det(A_b) = 0$$



$$r(A_b) < 3$$

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} = -2$$



$r(A) = r(A_b) = 2 \Rightarrow$ il sistema è **compatibile**.